



VERİ -İSLEM - I- DERS NOTLARI

Yrd. Doç. Dr. Tolga Bekler

Önemli Not: Ders Notlari yazimi ve içeriği ile düzenleme asamasındadır. Sadece ÇOMÜ jeofizik öğrencilerinin kullanımına açıktır. Kaynak gösterilmeden kullanılması yasaktır. Ders notlari ile ilgili sorularinizi mutlaka Tolga Bekler'e iletiniz. Öğrenci öncelikle derste anlatılandan sorumludur.

Içerik

1. Hafta

- Temel Kavramlar ve Tanımlar; Veri, Bilgi, Sinyal, Gürültü

2. Hafta

- Verilerin Sınıflandırılması
- Sürekli ve Ayrik Veriler
UYGULAMA

3. Hafta

- Analog ve Sayisal Veriler
UYGULAMA

4. Hafta

- Tanımsal ve Rastgele Veriler
UYGULAMA

5. Hafta

- Temel İstatistik; Ortalama Değer, Değişinti, Standart Sapma,
UYGULAMA

6. Hafta

- İlişki Katsayısı
UYGULAMA

7. Hafta

- Histogramlar ve Frekans Dağılımları
UYGULAMA

8. Hafta

- **Yaklastirma Yöntemler; En Küçük Kareler, Polinom, Üstel Fonksiyonlar ve Logaritmik Yaklastirma**
UYGULAMA

9. Hafta

- **Veri Yuvarlatma; Kayan Ortalama**
UYGULAMA

10. Hafta

- **Iliski Fonksiyonlar; Iliski, Çapraz Iliski**
UYGULAMA

11. Hafta

- **Evrism**
UYGULAMA

12. Hafta

- **Örnekleme Kurami**
UYGULAMA

13. Hafta

- **Olasilik Kurami; Binom ve Normal Dagilim**
UYGULAMA

14. Jeofizik uygulamalar

KAYNAKLAR

Nezihi Canitez, Jeofizikte Veri-Islem, 1984, Istanbul Teknik Üniversitesi Yayinlari.

Hüseyin Özdemir, Jeofizikte Veri Islem I, ITÜ Maden Fakültesi yayinlari

N. Canitez, U. Yaramanci, H. Özdemir, 1987, Spektral Analiz ve Jeofizik Uygulamalari, TMMOB Jeofizik Mühendisleri Odasi, Egitim Yayinlari No:1

Enders A. Robinson, Tarig S. Durani, Lyod G Peardon, 1985, Geophysical Signal Processing, Prentice Hall International, ISBN: 0-13-352667-4

Samuel D. Stearn, Ruth A. David, 1996, Signal Processing Algorithms in Matlab, Prentice Hall PTR, ISBN: 0130451541

VERİ – İSLEM – I-

Kaynaklar:

Uygulamalı bilimlerde çalışmalar iki ana asamada ele alınır.

Gözlem ve Yorumlama

Gözlem: Nesnelerin büyüklüklerinin veya özelliklerinin sayılarla veya nitelikleri ile belirlenmesidir.

Örnek: Saha jeologu, tabakaların eğimlerini ve doğrultularını sayılarla, kayaların dış görünüşü ile özelliklerini de bir takım sıfatlarla ya da simgelerle belirler. Kayaların örneklerinin laboratuvarında mineralojik, petrografik, sedimentolojik, paleantolojik ve jeokimyasal incelemelerinden elde edilen bulgular yeryüzünün jeolojik yapısının araştırılmasında kullanılan gözlemlerdir.

Örnek : Su ve petrol kuyularından alınan örnekler üzerinde yapılan geçirgenlik (permability) ve gözeneklilik (porozite) ölçümleri de yerinin bir ekonomik dönüşümünü amaçlayan araştırmalara başka bir örnektir.

Jeofiziksel gözlemler yerin skaler (yönsüz) ve vektörel (yöneyle) bir alanının ağırsel (instrumental) ölçüsüdür. Fiziksel bir büyüklüğün sahada veya laboratuvarında zamanın fonksiyonu olarak ölçülmesinden elde edilen verilere **zaman dağılımlı veriler** ya da **zaman serileri** (time series) denir.

Örnek: Manyetogramlar, sismogramlar, sismik yansıma, kırılma, MT (Manyeto-tellürik)

Bir fiziksel büyüklüğün yeryüzündeki veya yerindeki dağılımını incelemek için toplanan verilere uzaklık dağılımlı veriler ya da uzaklık serileri (spatial series) denir.

Örnek: Elektrik, gravite ve manyetik alan ölçümleri 1 veya 2 boyutlu uzaklık verileridir.

Örnek: Petrol ve su kuyularında elektrik ölçümleri, hız ölçümleri dikey dağılımlı uzaklık verileridir.

Gözlemsel veriler bir soruna (problem) çözüm sağlamak için toplanır ve yorumlanır. Ancak çoğu gözlemsel veriler doğrudan doğruya yorumlanamazlar veya yorumlandığında bazen hatalı bazen de duyarlılık derecesi düşük çözümler verirler. Yorumdan önce bir takım sayısal işlemler gerekir. Gözlemsel veriler üzerinde yapılan bu tür işlemlere **Veri İşlem (data processing)** denir.

Kısaca veri işlem, gözlemsel kaba verilerin (işlenmemiş ham veri – raw data-) tasdikleri bilgilerin en yüksek düzeyde açıklığa kavuşturulması ve daha kolay yorumlanabilmesi için uygulanan matematiksel yöntemlerdir.

Ölçüm (Gözlem) ---- Veri-ışlem teknikleri---- → Yeraltı yapısı } Uygulamalı Jeofizik

Günümüzde kullanılan veri işlem teknikleri sayısal analiz ve istatistik yöntemleri doğrudan ya da uyarlanarak içine almış yöntemlerdir. Özellikle hızlı ve yüksek performanslı bilgisayarların gelişmesi ile veri işlem tekniklerinde de önemli gelişmeler olmuştur. Karmaşık problemlere daha sağlıklı çözümler getirilmiştir.

Yer bilimlerinde istatistik uygulamaları aşağıdaki gibi özetlenebilir.

- Bir büyüklüğün zaman ve uzaydaki dağılımını incelemek
- Gözlemsel büyüklüklerin olasılık dağılımlarını incelemek
- İki veya daha fazla değişken arasındaki benzerliğe bakmak (correlation)
- Geçmişteki olayları inceleyerek gelecekteki olayları önceden kestirebilmek (prediction)

Jeofizik verilerin işlenebilmesi için *ayrık (discrete)* olarak gözlenmesi veya gözlendikten sonra ayrık olarak saptamak gerekir. Birçok veri işlem yöntemi uygulamada zaman veya uzaklık ortamında eşit aralıklarla gözlenmiş verilere uygulanacak şekilde geliştirilmiştir. Eğer gözlemler eşit olmayan aralıklarla yapılmış ise gözlem aralığı içinde kalan fakat gözlem yapılmamış bir noktadaki değeri *ara değer bulma (interpolation)* ile belirlenir.

Veri işlem yöntemleri sadece verileri bir düzene sokmak ve daha yararlı bir duruma getirmek için kullanılmaz. Verileri çözümlenmek (data analysis) ve sakladıkları bilgileri ortaya çıkarabilmek için jeofizikte de önemli yer tutar. Bunun nedeni jeofizikte ölçülen alanların (fields) birden fazla kaynaktan (source) etkilenmesidir.

Örnek : Yeryüzünde ölçülen gravite alanlarına yeryüzü ile yanlara doğru homojenliğe ulaşılan düzeye kadar çeşitli derinliklerde yeralan farklı yoğunluklarıdaki cisimler.

Buna karşın değişimleri (anomaly) veren kütlelerden sadece birinin yeri ve boyutları aranmaktadır. Verileri değerlendirmeden önce iyice analiz edilip değişimleri doğuran kütleler saptanmaktadır. Eğer bozucu etkenler varsa bunlar veri işlem yöntemleri ile giderilmelidir.

1. Jeofiziksel Verilerin Tanımı

Veri: Fiziksel bir olay hakkında istediğimiz bilgileri elde etmemize yarayacak farklı matematiksel yöntem ve yaklaşımlarla işleyebileceğimiz gözlemler setine *veri* denir. Verinin her zaman her şekli kullanılmayabilir. Verinin iki tür niteliği vardır.

- 1- *Sinyal* : Verinin istenen nitelikteki bilgiyi taşıyan kısmı
- 2- *Gürültü* : Verinin istenmeyen nitelikteki bilgiyi taşıyan kısmı

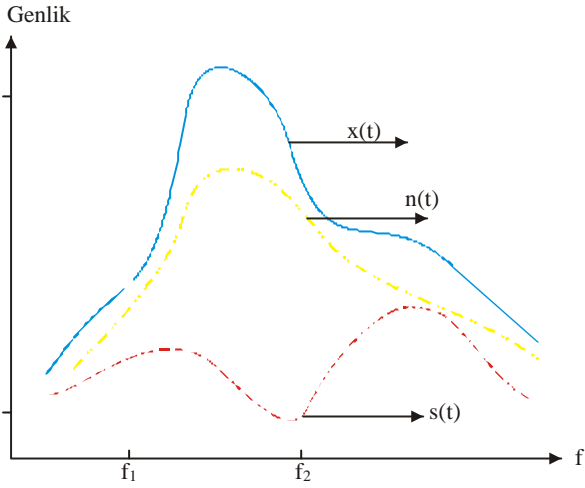
$X(t)$: Veri (Gözlem) DATA

$S(t)$: Sinyal (Yeraltı kaynaklı olay) SIGNAL

$N(t)$: Gürültü (istenmeyen olay) NOISE

“t” fiziksel fonksiyonu olarak gözlendiği bağımsız değişken veri bir yada birden fazla boyutu olabilir.

Şekil –1, bir sismik yansıma verisinin frekans ortamı görünüşü, f1 ve f2 frekansları arasındaki olaylar uygulamada kullanılan değişimler, daha düşük frekans (low frequency) değişimler ise istenmeyen gürültülerdir.



Yandaki şekil bir sismogramın frekans ortamındaki görünümünü olsun. Sinyal (bilgi içeren veri kaynağı) ve gürültünün iyice ayırt edilebilmesi için veride yapılacak gürültülerin atılması işlemi için gereklidir.

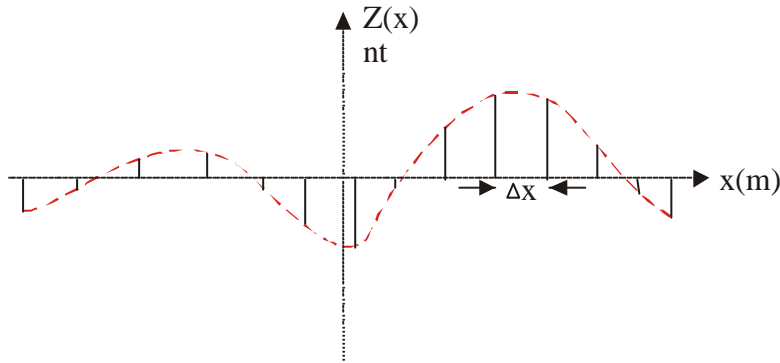
Verilen Tipleri

1- **Sürekli veriler:** (Continuous form data) : Zaman veya uzay fonksiyonu olan kesintisiz olarak gözlenen verilerdir.

Örnek: Deprem sismogramı

2- **Ayrık Veriler** (Digital form data) : Esit zaman yada uzay aralıkları ile gözlenen verilerdir.

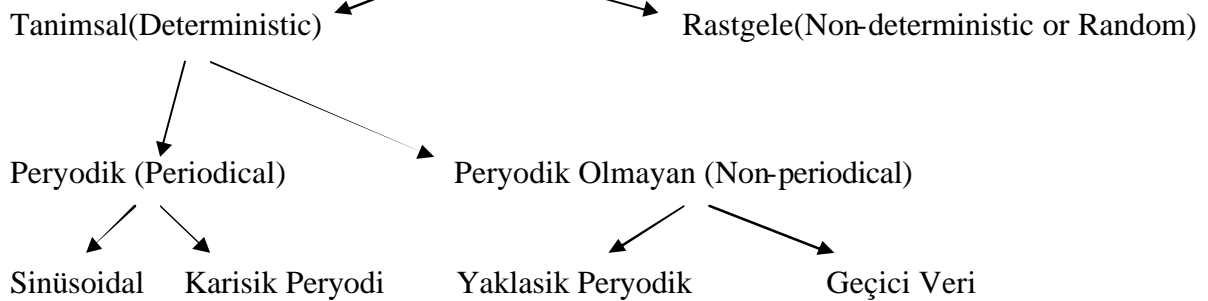
Örnek: Bir jeofizik aletin zaman bağlı olarak kayıt alırken eşit zaman aralıkları ile gözlenen olaylardan örnek değerler alması.



Yeraltında dikey mıknatıslanmış bir dikey atımlı fayın gözlemsel dikey manyetik alanı Δx aralıklarla yapılan gözlemlerden elde edilen değerler birleştirilerek sürekli veri elde edilir.

11 Mart 2005

2. Verilerin Sınıflandırılması



Tanimsal (Deterministic) Veriler:

Matematiksel bagıntılarla belirlenebilen veya deneysel olarak, deneysel yinelenerek üretilebilen verilerdir.

Örnek : Isitilince suyun sıcaklığının artması, bir sarkacın periyodu, serbest düşen bir cismin ivmesi.

Saptanabilir veriler, periyodik -dönemsel- ve periyodik olmayan olarak sınıflandırılabilir. Periyodik verilerin sinüsoidal ve karışık periyodik alt sınıfları vardır.

Periyodik veriler : Zamanla ve ya uzaklıkla belirli sürelerle yinelenen verilerdir. Bu veriler bütün “t” değerleri için

$$x(t) = x(t+T) \quad (2.1)$$

bagıntısını sağlarlar. (2.1) bagıntısını sağlayan en küçük “T” ye *verinin periyodu* denir. Periyodik veri T zaman aralıklarında yinelenir.

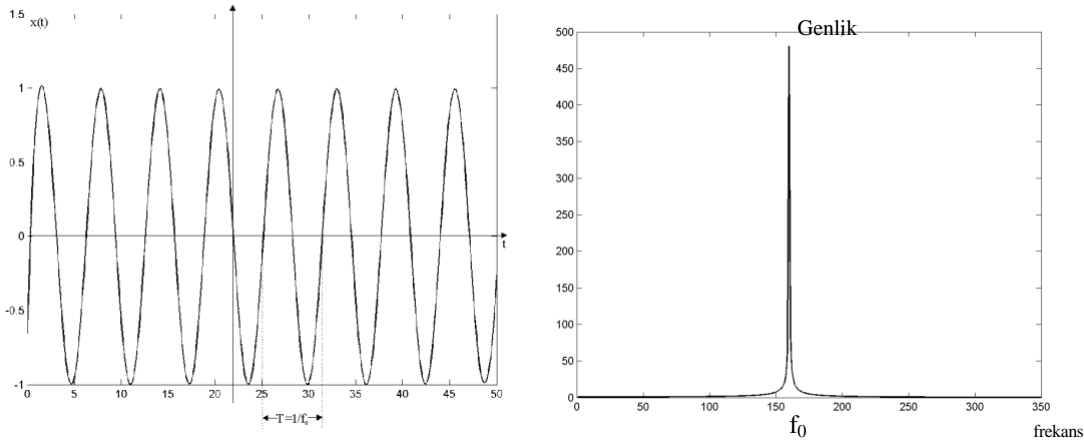
$$x(t) = x(t+nT) , n=0, \pm 1, \pm 2, \pm 3, \pm 4, \pm \dots, \quad (2.2)$$

Eğer veri uzaklığın fonksiyonu ise T’ye *dalga boyu* denir

Sinüsoidal Veriler:

$$x(t) = A \sin(2\pi f_0 t + F) \quad (2.3)$$

bagıntısını sağlayan verilere sinüsoidal veriler denir. Burada “A” fonksiyonun genliği, f_0 frekansı (devir/zaman), F zaman başlangıcına göre faz (evre) - radyan – olarak tanımlanır. *Tam bir devir tamamlanması için geçen zaman verinin periyoduna esittir.* Buna bağlı olarak, birim zamandaki devir sayısına verinin *frekansı* denir. Kısa frekans periyod ile ters orantılıdır. Sinüsoidal veriler şekil 2.1de görüldüğü gibi, bir tek frekansta (f_0) - monocromatic- enerji içerir.



Şekil 1 Sinüsoidal veri (solda) ve frekans ortam görünümü (sağda). Sinüsoidal veri T zaman aralıklarında yinelenen dalgacıklardan oluştuğundan zaman ortamında bir periyot (T) ve bir frekans ($f_0=1/T$) ile tanımlanır. Frekans ortamında bir tek frekansta enerji içerir.

Karışık Peryodik Veriler: Zamanla değişip dalga biçimi esit aralıklarda özdes olarak yinelenen verilerdir. Bu tür veriler bir T periyodu ile yinelenirken yinelenen dalga biçimi bir periyodluk sinüsoidal dalga biçimine göre daha fazla değişimler gösterir. Bu veriler genel anlamda birden fazla sinüsoidal verinin toplamından oluşur.

Örnek:

$$x(t) = \sin(t) + (\sin(3t))/3 \quad (2.4)$$

ile verilen bir periyodik veridir. Bir verinin periyodik olabilmesi için $x(t+T)$ koşulunu sağlaması gerekir. Buna göre bu kosuldan ve yukarıdaki örnek fonksiyondan

$$\sin(t+T) + (1/3)\sin(3(t+T)) = \sin(t) + (1/3)\sin(3t) \quad (2.5)$$

yazabiliriz.

sin fonksiyonunun tüm m değerleri için

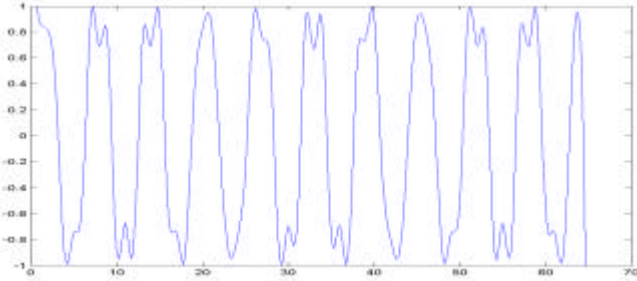
$$\sin(\theta + 2\pi m) = \sin \theta \quad \text{olduğundan (2.6) bağıntısından}$$

$$T = 2\pi m$$

$$3T = 2\pi n$$

$$T = 2\pi n / 3 \quad (2.7)$$

(2.6) eşitliğini sağlayan en küçük m ve n değerleri T'nin en küçük değerini, yani periyodu vereceğinden, (2.6) bağıntısından $m=1$ ve $n=3$ ve $T=2\pi$ bulunur.



Sekil 2. Bir karışık sinüsoidal veri örneği. $x(t) = \sin(t) + (\sin(3t))/3$.

Genelleştirme yaparsak,

$$x(t) = \cos(\omega_1 t) + \cos(\omega_2 t) \quad \text{periyodik ise}$$

$$\omega_1 T = 2\pi m$$

$$\omega_2 T = 2\pi n$$

gibi iki m ve n tamsayısı bulunabilir.

$$\omega_1 / \omega_2 = m/n$$

bu durumda iki sinüsoidal verinin periyodik olması için ω_1 / ω_2 oranının bir rasyonel sayı olması gerekir

Karışık periyodik verilerin en genel biçimi bir temel frekans ile bunun tam katlarından oluşan harmoniklerinin toplamı biçimindedir.

Genellikle karışık periyodik veriler Fourier serilerine açılabilirler.

$$x(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos p n f_1 t + b_n \sin p n f_1 t)$$

$$a_0 = \frac{2}{T} \int_0^T x(t) dt \quad \text{fonksiyonun ortalama degeri}$$

$$a_n = \frac{2}{T} \int_0^T x(t) \cos(2 p n f_1 t) dt \quad n=0,1,2,\dots$$

$$b_n = \frac{2}{T} \int_0^T x(t) \sin(2 p n f_1 t) dt \quad n=1,2,\dots$$

$$b_0=0$$

$$x(t) = x_0 + \sum_{n=1}^{\infty} x_n \cos p n f_1 t - q_n$$

$$x_0 = a_0/2$$

$$x_n = (a_n^2 + b_n^2)^{1/2}, \quad n=1,2,\dots$$

$$q_n = \tan^{-1}(b_n/a_n), \quad n=1,2,\dots$$

Karışık sinüsoidal fonksiyonların bir başka özelliği de, bunlardan yararlanarak başka periyodik verilerin yaklaşık tanımlanabilmeleridir. Örneğin şekildeki dikdörtgen dalgayı sinüsoidal fonksiyonların toplamı ile gösterebiliriz.

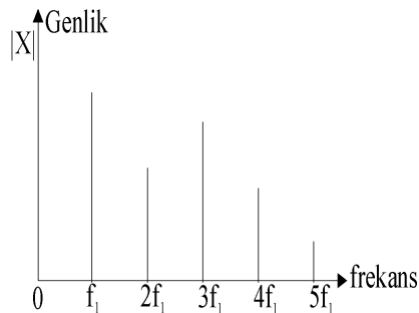
Bir dikdörtgen dalga

$$x(t) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{2n+1} \sin(2n+1)t$$

daha açık yazılımla

$$x(t) = (4/?) / (\sin t + (1/3) \sin 3t + (1/5) \sin 5t + \dots)$$

Terim sayısı arttıkça daha iyi yaklaşım elde edilir.



Karışık periyodik verilerin frekans ortami görünümü. Enerjinin frekanslara dağılımı sadece ayrik degerlerde belirlenmiştir.

Yaklasik Peryodik Veriler: Bagimsiz peryodik verilerin toplamindan olusan veriler yaklasik - hemen hemen- peryodik verilerdir.

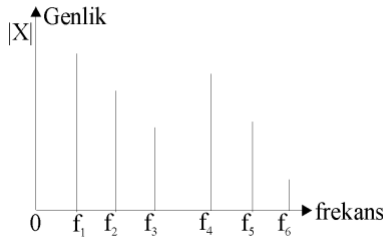
Örnek: $x(t)=x_1\sin(2t+\varphi_1)+x_2\sin(3t+\varphi_2)+x_3\sin(50t+\varphi_3)$

peryodik sinüsoidlerden olusmaktadir ancak belirli sürelerle yinelenmez. Bu 2v50 ve 3v50 bölümlerinin tam bir gerçek sayi ile gösterilememesindedir. Bu tür veriler peryodiklige yakin olsalarda $x(t)=x(t+T)$ bagintisini saglamazlar.

Örnek: Çok motorlu bir uçagin motorlari uyumlu çalismadiklari durumda uçagin gövde ve kanatlarindaki titresimler yaklasik peryodiktir.

Yaklasik peryodik veri,

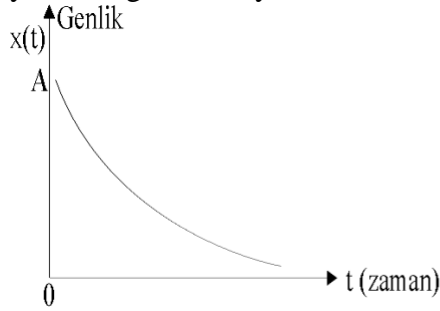
$x(t) = \sum_{n=1}^{\infty} X_n \sin(2\pi f_n t + \varphi_n)$ bagintisi ile tanimlanir. Burada f_n/f_m frekans oranlari tam bir gerçek sayi (rasyonel) vermez.



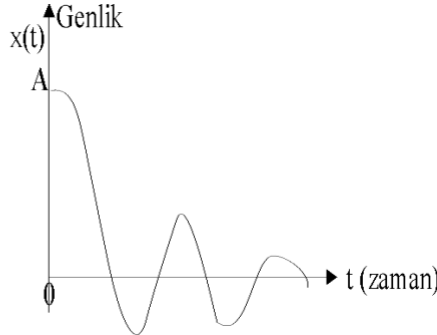
Yaklasik peryodik verilerin frekans ortami görünümü. Enerji içeren frekanslar birbirinin tam katlari degildir.

Peryodik olmayan geçici veriler : Peryodik ve yaklasik peryodik olmayan bir fonksiyonla tanimlanabilen peryodik olmayan verilerdir. Daha açık bir tanımla, peryodik olmayan verilerin belirli bir $t=0$ zamanında başlayip belirli bir süre devam eden geçici (transient) verilerdir. Geçici verilerin jeofizikte önemli kullanım alanı yerin yapay uyarılmasında ortaya çıkan kısa süreli dalga (dalgacık) – wavelet- fonksiyonudur. Örneğin sismik aramalarda (prospeksiyon) sismik kaynak yoğunlukla geçici bir sinyal (im) dir.

Geçici verilerin en önemli özelliği peryodik ve yaklasik peryodik verilerin aksine, Fourier spektrumlarının ayrik deęi, sürekli olusudur. Frekans ortamına geçište Fourier dönüşümünden yada integralinden yararlanilir.



$$X(t) = \begin{cases} Ae^{-at}, & t \geq 0 \text{ için} \\ 0, & t < 0 \text{ için} \end{cases}$$



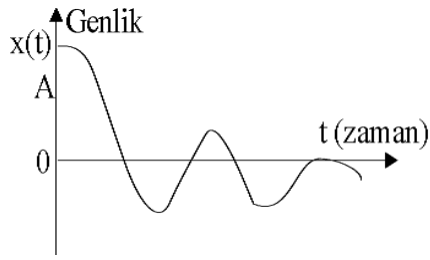
$$x(t) = \begin{cases} Ae^{-at} \cos bt, & t \geq 0 \text{ için} \\ 0, & t < 0 \text{ için} \end{cases}$$

A °C'ye kadar isiltildikdan sonra sogumaya birakilmis suyun sicakliginin zamanla degisimi (solda) ve bir mekanik düzenegin sönen (damping) salinimlarinin zamanla degisimi

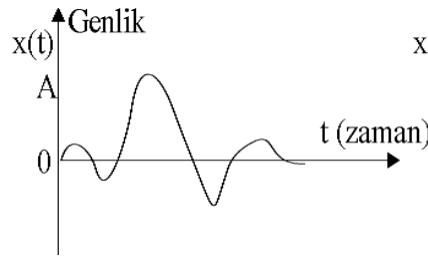
Dalgacığın Özellikleri :

- 1- Belli bir $t=0$ anında başlayacak
- 2- Belli bir zaman dilimi boyunca devam edecek
- 3- Enerjisi (genlik degerlerinin karelerinin toplami) sonlu olacak.

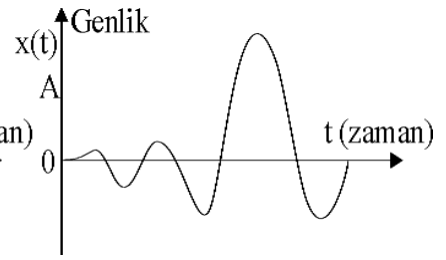
Enerji dagilimlarına göre dalgacik türleri :



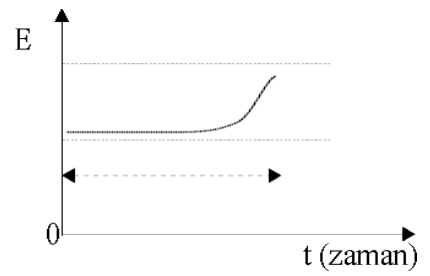
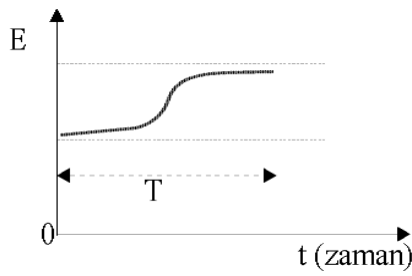
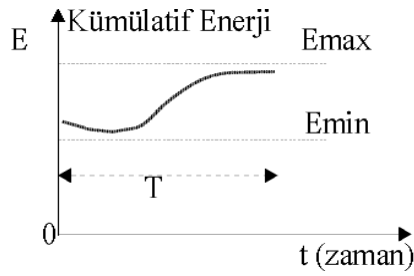
a- En küçük gecikmeli
(minumum phase wavelet)



b- Karisik gecikmeli
(mixed phase wavelet)



c- En büyük gecikmeli
(maximum phase wavelet)



$X(t)$ dalgaciginin kümülatif enerjisi hesaplanarak zamanin fonksiyonu olarak ifade edilir.

Örnek : $\{ b_0, b_1, b_2, b_3 \}$ 4 elemanli bir dalgacigin kümülatif enerjisi

$$E_0 = b^2$$

$$E_1 = b_0^2 + b_1^2 = E_0 + b_1^2$$

$$E_2 = b_0^2 + b_1^2 + b_2^2 = E_1 + b_2^2$$

$$E_3 = b_0^2 + b_1^2 + b_2^2 + b_3^2 = E_2 + b_3^2$$

(E_0, E_1, E_2, E_3) kümülatif enerji serisi

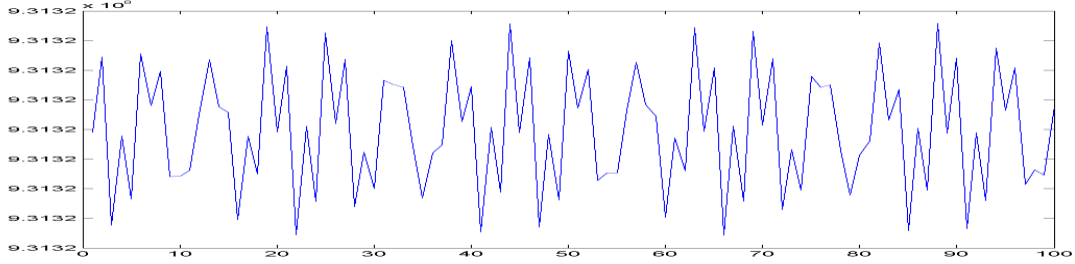
Soru : $\{ 1, 2, 7 \}$, $\{ 2, 7, 1 \}$ ve $\{ 7, 2, 1 \}$ serilerinin birikim enerjilerini hesaplayip dalgacik türlerini belirtin, grafiklerini çizin.

Cevap : 54, En büyük gecikmeli , karisik gecikmeli, en küçük gecikmeli

RASGELE (gelisigüzel) veya SAPTANAMAZ VERILER (random, stochastic, non-deterministic)

Kesin bir matematiksel baginti ile verilemeyen ve deneysel olarak olusturulamayan verilerdir. Her gözlenen deger birçok olasiligi olan gözlemlerden sadece biridir. Uygulamali jeofizikte gözlemsel verilere katilarak yorumlarini güçlestiren bozucu ve istenmeyen gürültülerin bir çogu rasgele gürültü olarak modellenir.

Rasgele bilezeni olan bir zaman serisi



Duragan rasgele süreçler: Istatistiksel özellikleri zamanla degismeyen rasgele süreçlere (stationary random (stochastic) processes) denir.

Bu tür süreçlere geçmiste yeterince genis bir aralikda gözlenmis degerlerinin istatistik özellikleri ile gelecekte bir aralikda gözlenebilecek degerlerin istatistik özellikleri denktir. Istatistiksel özelliklerden biri bir verini ortalama degeridir.

$x(t)$ rasgele sürecinin ortalamasi

$$\overline{X(t_1)} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N X_i(t) \text{ ile ifade edilir.}$$

$x(t)$ sürecinin bir t_1 zamani içinde ortalamasi $\overline{X(t_1)}$ örnek fonksiyonların zamanındaki degerlerinin toplanip örnek fonksiyon sayısına bölünmesidir. Duragan rasgele süreçler için bu ortalama deger zamanla degismez.

Ergodik rastgele süreçler :

Eger $\overline{X(t_1)} = \overline{X(i)}$ ise yani örnek fonksiyonlarının herhangi bir t_1 zamani için ortalamasi bir "i" nci örnek fonksiyonu için hesaplanan ortalamaya esit ise bu tür duragan rasgele süreçler ergodik (ergodic) dir denir. Özetle bu süreçlerin zaman ortalamalari $x(i)$ ile topluluk ortalamalari $x(t)$ denktir.

Duragan olmayan Rasgele Surecler: Istatistikleri zamanla degisen süreçlerdir. Uygulamada yerince örnek fonksiyon elde etme olanagi olmadigindan istatistiksel özellikleri tam olarak bilinemez.

25 Mart 2005

ISTATISTIKSEL YÖNTEMLER

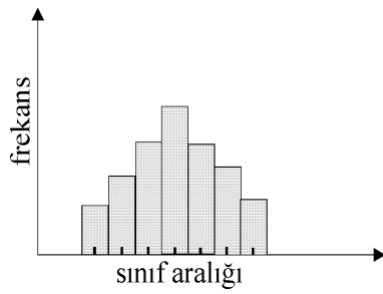
a. Aritmetik Ortalama
d. Karekök Ortalama

b. Geometrik Ortalama
e. Standart Sapma

c. Harmonik Ortalama

Uygulamalı bilimlerde gözlemler bir büyüklüğün gerçek değerini bulmak için yapılır. Birçok etkenlerin katkısından, gözlemsel değerler gerçek değerlerden farklıdır. Gözlem sayısı arttıkça gersek değere o kadar yaklaşırlar. Gözlemlerden elde edilen verileri kullanarak bir araştırmacı kullandığı değerlerin gerçek değerlere ne kadar yakın olduğunu bilmek zorundadır. Bir gözlemlerde saptanmaya çalışılan gerçek bir büyüklük vardır ve gözlem sonucunda bu büyüklüğe en yakın değer aranır. Uygulamalı bilimlerde gözlem yolu ile elde edilen veriler genellikle çeşitli nedenlerle birbirinden çok az farklı değerler taşırlar. Bunlardan bir bölümü kişisel ve aletsel yanlışlardan ileri gelir. Gözlem değerleri bu durumda saçılma gösterebilir. Yerbilimlerinde veri saçılmasının en önemli etkilerinden biri ortamın tekdüze (homojen) ve yönbagimsiz (isotrop) olmamasıdır. Nedeni ne olursa olsun, jeofizikte gözlemsel veriler tanımsal olmayan verilerdir. Tanımsal olmamaları nedeni ile ancak istatistik özellikleri ile belirlenebilirler. Belirli güvenilirlik sınırları içinde olasılık dağılımları incelenebilir. İstatistik yöntemler sadece veri saçılmaları karşısında gerçeğe yakın sonuçlar aramak için kullanılmaz. İstatistik en çok büyüklükler arasındaki karşılıklı ilişkilerin türünü, bunlara ait yöntemleri aramakta kullanılır. Örneğin olay zaman içinde inceleniyorsa onun zaman bağı olarak nasıl değiştiği istatistik olarak incelenir.

İstatistikte sık başvurulan işlemlerden biri, belirli bir kümenin (popülasyon) frekans dağılımını incelemektir. Örneğin, bir sınıftaki öğrencilerin ağırlıklarını ölçerek bir sayılar kümesi elde ettiğimizi düşünelim. Belirli bir frekans aralığı (örneğin 5 kg) seçerek ağırlıkları 50-55, 56-61, 62-67, 68-73 v.b arasında olan öğrencilerin sayılarını belirleyip şeklindeki grafik hazırlanabilir.



-----> Histogram örneği: frekans dağılım grafiği

Burada amacımız tüm istatistik yöntemleri incelemek yerine, bir jeofizikçi olarak yaptığımız gözlemlere sık sık uygulamak zorunda kaldığımız yöntemler hakkında bilgi vermektir. Bu yöntemler arasında en fazla başvurulanlar ortalama değer (arithmetic mean, arithmetic average), değişim (varians), standart sapma (standard deviation), ilişki katsayısı (correlation coefficient) olup bunlara ait uygulama örnekleri verilecektir.

Ortalama Değer:

Bir fonksiyonun belirli bir aralıktaki değerleri değişim gösteriyorsa fonksiyonu temsil edecek ortalamasının bilinmesi gerekir. *Ortalama değer genel tanımıyla, gözlem değerlerinin gözlem sayısına bölümüdür ve basit aritmetik ortalama olarak tanımlanır.* Ayrık verilerin ortalama değerlerinin değişik tanımları;

a- Aritmetik Ortalama

$x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ gibi n tane gözlem değerlerimiz olsun. Bu n tane gözlemin aritmetik ortalaması,

$$\bar{x} = \frac{x_1 + x_2 + \dots + x_n}{n} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$$

Elimizde gözlem degerleri olsun ve bu degerler belli gözlem araliklarinda yinelensin (tekrarlansin). Yinelemeyi f ile gösterelim. Bu yinelemeye frekans da diyebiliriz,

$$f_1, f_2, \dots, f_n$$

yineleme sayilarinin gözlem degerleri ile çarpip toplamlarini yinelemelerin toplamina bölersek sonuça *agirlikli ortalama*yi elde ederiz.

$$\bar{X} = \frac{f_1 X_1 + f_2 X_2 + \dots + f_n X_n}{f_1 + f_2 + \dots + f_n}$$

$$\bar{X} = \frac{\sum_{i=1}^n f_i X_i}{\sum_{i=1}^n f_i}$$

Agirlikli ortalama; degiskenlerimizin anlam ve önemine göre belirli bir agirlik katsayisina ile çarpılarak hesaplanan aritmetik ortalama olarak tanimlanir.

b- Geometrik Ortalama :

$$\bar{X}_g = \sqrt[n]{X_1 \cdot X_2 \cdot \dots \cdot X_n}$$

$$\bar{X}_g = \sqrt[n]{\prod_{i=1}^n X_i}$$

Gözlemsel degerler birbirine esit olmadigi sürece geometrik ortalama aritmetik ortalamdan daha küçüktür.

c- Harmonik Ortalama

$$\frac{1}{\bar{X}_h} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \frac{1}{X_i}$$

Harmonik ortalama, aritmetik ve geometrik ortalamdan daha küçüktür.

d- Karekök Ortalama

Istatistikde çok sik kullanılan ortalamalardn biri de *karekök ortalama (RMS-root mean square)* dir.

$$\overline{\text{RMS}} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n X_i^2}{n}}$$

e- Degistinti (varyans)

Gözlemsel veriler az yada çok bir saçılma gösterirler. Verilerin ortalama deger çevresinde saçılmalarını sayisal olarak göstermek için degisintiden yararlanilir. Ortalama sapma veya saçılmaların bir ölçüdür. Gözlemsel verilerin her birinin ortalama degerden olan farklarının karelerinin aritmetik ortalamasıdır.

$$S^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2 \text{ bağıntısı ile verilir.}$$

Ortalama deger çevresindeki saçılmayı sayisal olarak belirtmek için degisinti yerine *standart sapma* kullanilir ve *degisintinin karekökü* olarak ifade edilir.

$$S = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2}$$

Sayisal hesaplamaları kolaylastirmak için *standart sapma* hesaplanmasında asagidaki bağıntı tercih edilir.

$$S = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n X_i^2 - (\sum_{i=1}^n X_i)^2 / n}{n - 1}}$$

İliski Katsayısı :

Gözlemsel bilimlerde çoğu zaman aynı süreç içinde birden fazla degiskenin gözlemi yapılır.

Örneğin birbirine yakın iki deprem istasyonunun ortak kaydettiği bir deprem. Bağımsız degiskenlerin ayrı ayrı istatistik incelemeleri yanında bunların karşılıklı ilişkilerinin bulunup bulunmadığı, varsa bu ilişkinin derecesi araştırılır. Bağımsız degiskenlerin ilintilerinin incelenmesine iliski (korelasyon - correlation -) denir.

İliski katsayısı, iki degisken arasındaki ortak degisintinin, degiskenlerin herbirinin standart sapmalarının çarpımına oranıdır. Bu, bize *ortak degisinti* (kovaryans) sunar.

Ortak degisinti; iki degiskenin ortalamaları çevresinde beraberce gösterdikleri degisimin bir ölçüdür. x ve y degiskenlerinin ortak degisintisi

$$C_{xy} = \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})(Y_i - \bar{Y})$$

$$C_{xy} = \frac{1}{n-1} \left[\sum_{i=1}^n (X_i Y_i) - \frac{\sum_{i=1}^n X_i \sum_{i=1}^n Y_i}{n} \right]$$

Değişkenler arasındaki ilişkinin ölçü birimlerinden etkilenmeyecek bir şekilde gösterilmek isteniyorsa *iliski (korelasyon) katsayısı* kullanılır. Bunun için iki değişkenin kovaryansını o değişkenlerin standart sapmalarının çarpımına oranlarız.

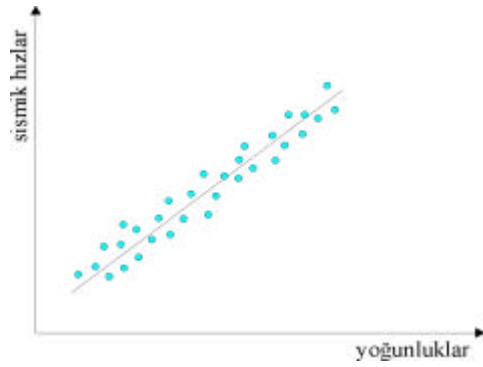
$$R_{xy} = \frac{C_{xy}}{S_x S_y}$$

-1 = İliski katsayısı = +1

İliski katsayısının

- +1 yada +1'e yaklaşması → değişkenlerden biri artarken diğerinin de arttığını
- 0 yada 0'a çok yakın → değişkenler arasında bir iliski yok yada çok zayıf
- 1 yada -1'e yaklaşması → değişkenlerden biri artarken diğerinin azaldığını

Örnek: $R_{xy} \sim 0.9$ kuvvetli bir iliski var.



Jeofizikte kayaç yoğunluğu ile sismik hızlar arasında kuvvetli bir iliski vardır.

Uygulamalar:

- 1- $x = \{31, 13, 32\}$
 $y = \{52, 19, 67\}$

yukarıda iki zaman serisine ait gözlemler verilmştir. Buna göre

- a- Her seriyi gözlemsayısı gözlem olarak grafikleyin
- b- Her seriye ait aritmetik ortalama, geometrik ortalama, harmonik ortalama ve karekök ortalama bulunuz.
- c- Her serinin değişimini standart sapmasını bulunuz
- d- Ortak değişim ve iliski katsayısını hesaplayınız. Sonucu değerlendiriniz.

HISTOGRAM VE FREKANS DAĞILIMLARI

Jeofizikte bazen yapılan gözlemleri sınıflara veya gruplara ayırmak ve her gruptaki veri sayısını bilmek isteriz. Bu asamada her gruptaki veri sayısına *frekans* denir.

Örnek: Bir sınıftaki öğrencilerin ağırlıkları (48-50), (51-53), (54-56) olarak ayrılın. Her grupta 6 öğrenci varsa bu sınıfların frekansı 6 dir ya da özelleştirilirse 48-50 kg arasında olan 6 öğrenci varsa 48-50 sınıfının frekansı 6 dir. Bu şekilde elde edilen dağılıma frekans dağılımı, grafiklere de frekans dağılım çizelgeleri denir. Bu türlü gösterim bazı ayrıntıları kaybettirir bile

verilerimiz hakkında genel ve açık bir bilgi verirler. Her sınıfın ve grubun alt ve üst sınırları vardır. Alt ve üst sınırlar arasında kalan yere **sinif veya grup aralığı** denir.

Örnek: Öğrencilerin ağırlıklarının en küçük değeri 48 kg, en büyük değeri 78 kg ise ağırlık aralığı 30 kg'dır.

Frekans dağılımlarını grafik üzerinde incelemek daha kolaydır ve böylece değişik sınıflara ilişkin frekansları kolayca karşılaştırma olanakları elde edilir. Bu tür grafiklere histogram denir. Bir başka ifadeyle frekans dağılımının grafik gösterimi histogram egrisidir. Histogramlarda yatay eksen sınıf aralıkları, dikey eksen de frekanslar gösterilir.

Büyüklikleri aşağıdaki gibi verilen depremleri sınıflara ayırarak histogramını ve frekans dağılım grafini çizin. Veri aralığını bulunuz.

1.2	3.1	2.1	2.3	3.1
1.7	1.8	1.9	3.2	4.1
2.2	1.8	1.5	1.6	2.2
3.2	3.3	4.1	2.2	2.8
4.1	4.2	3.1	3.2	4.4

$$X_{\max}=4.4$$

$$X_{\min}=1.2$$

$$\text{Veri aralığı}=X_{\max}-X_{\min}=4.4-1.2=3.2$$

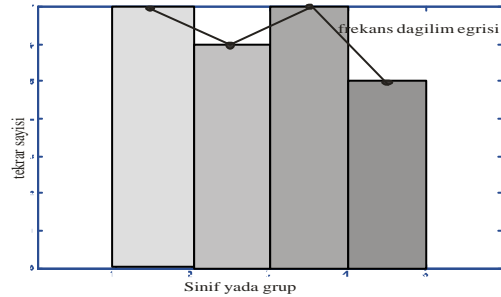
$$1=x_i < 2 \quad (7 \text{ adet})$$

$$2=x_i < 3 \quad (6 \text{ adet})$$

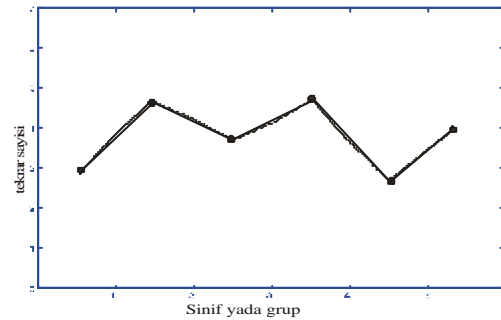
$$3=x_i < 4 \quad (7 \text{ adet})$$

$$4=x_i < 5 \quad (5 \text{ adet})$$

Toplam $7+6+7+5=25$ veri.



Histogramlar kimi zaman aşağıdaki şekildeki gibi poligon biçiminde gösterilebilir. Bunlara frekans dağılım poligonu adı verilir.

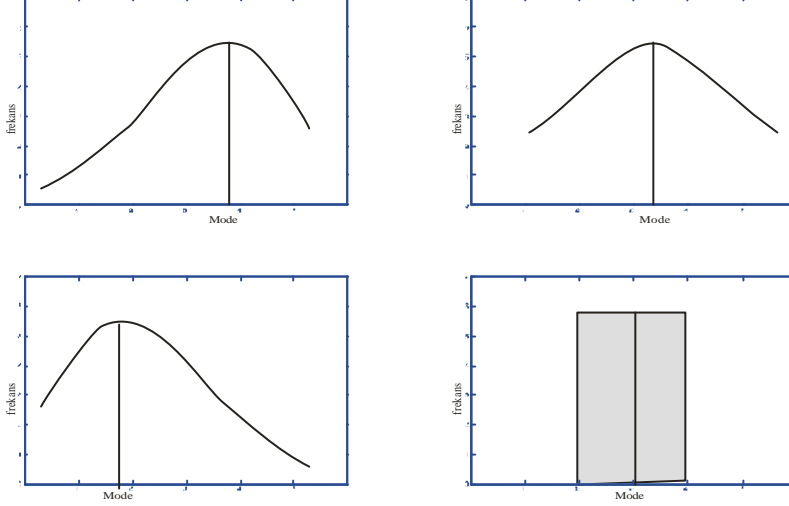


Sekil 2 Frekans dağılımı poligonu (düz çizgiler) ve frekans dağılım eğrisi (kesik çizgiler)

Frekans dağılım poligonlarının yuvarlatılması ile yukarıdaki kesik çizgilerle gösterildiği biçimde frekans dağılım eğrisi elde edilir.

Frekans dagilim egrilerinde en büyük frekansla meydana gelen olaya frekans dagiliminin modu adi verilir.

Dagilim sekilerine göre örnekler:



Çogu zaman bir sinifa ya da bir gruba iliskin gerçek frekanslarindagilim yerine, her sinif ya da grubun toplamın yüzde kaçını olusturduğunu bilinmek istenir. Bunun temel nedeni her sinifa iliskin frekansların istatik için kullanılan örnek sayısına bagli olusudur. Bundan kurtulmak için göreceli (relative) frekans dagilimi kullanilir. Göreceli frekanslar her sinifa iliskin frekans degerlerinin toplam frekansa bölümü ile elde edilir.

Göreceli frekans dagilimi olasilik dagilimi olarak da adlandırilir.

Örnek: Bir önceki örnege göre;

7/25 6/25 7/25 5/25 belirli aralıklarda deprem olasiligi.

Göreceli frekans dagilimi sinif frekanslarını ardışık topladıktan sonra göreceli birikimli frekans dagilimi elde edilir.

7	7/25
6	6/25
7	20/25
5	25/25

Toplam veri sayısı 25. $N=25$ olsun. E olayı N olay içinde n kez tekrarlasın o zaman E olayının olusma olasiligi (possibility)

$$p = \frac{n}{N}$$

Olmama olasiligi

$$q = \frac{N - n}{N} = 1 - \frac{n}{N} = 1 - p$$

BINOM DAGILIMI:

Bir olayın tek bir dönemde oluşma olasılığı p ve başarısızlık olan q ise. Diğer yandan, bir olayın N denemede x defa meydana gelme olasılığı (veya $X \sim N$ başarısızlık olasılığı) bilmek isteyebiliriz. Böyle bir ayrılık olasılığı

$P(x) = C_x^N \cdot p^x \cdot q^{N-x}$ ile verilir.

$$C_x^N = \frac{N!}{x!(N-x)!}$$

$$P(x) = \frac{N!}{x!(N-x)!} p^x \cdot q^{N-x}$$

$$X=0,1,2,\dots$$

Bu dağılım bize Binom dağılımını verir.

$C_1^N, C_2^N \dots$ Binom katsayılarıdır.

Bir olayın N denemede en az x defa meydana gelme olasılığı

$$P(x) = \sum_{i=x}^N C_i^N p_i q^{N-i}$$

Örnek: Yazı tura oyunundan 8 atışta tam 8 kez yazı getirebilme olasılığı nedir?

Cevap: Bir atışta yazı ya da tura gelme olasılığı yarıyarıdır. $p=q=50/100=1/2$.

8 atışta $N=8$ ve 5 yazı gelmesi istendiğinde $x=5$ tir.

$$P(5) = C_5^8 (1/2)^5 (1/2)^{(8-5)}$$

$$P(5) = 8! / (5!3!) (1/2)^5 (1/2)^3, p=7/32 \text{ \%}21.9$$

En az 5 yazı getirebilme olasılığı,

$$P(5) = C_5^8 (1/2)^5 (1/2)^3 + C_6^8 (1/2)^5 (1/2)^3 + C_7^8 (1/2)^5 (1/2)^3 + C_8^8 (1/2)^5 (1/2)^3$$

$$P(5) = (1/2)^8 (C_5^8 + C_6^8 + C_7^8 + C_8^8)$$

$$= 93/256 = \%36.3$$

NORMAL DAGILIM(Gauss Dagilimi)

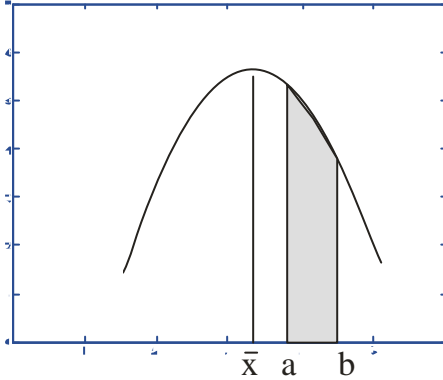
Sürekli olasilik dagilimi olup istatistikte oldukça fazla kullanilir. Simetrik çan egrisi biçimindedir.

$$y = \left(\frac{1}{s\sqrt{2p}} \right) e^{-\frac{1}{2} \frac{(x-\bar{x})^2}{s^2}}$$

Standart sapma: s

Ortalama deger: \bar{x}

Gauss dagilim egrisinin altinda kalan alan 1'e esittir.



X degiskeninin a ve b degerleri arasinda olma olasiligi

$$\text{ALAN: } \int_a^b \frac{1}{s\sqrt{2p}} e^{-\frac{1}{2} \frac{(x-\bar{x})^2}{s^2}} dx$$

$$Z = (x - \bar{x}) / s$$

$$\frac{1}{\sqrt{2p}} \int_a^b e^{-\frac{1}{2}z^2} dz$$

$$Y = \frac{1}{\sqrt{2p}} e^{-\frac{1}{2}z^2}$$

Örnek:

Bir bölgede yapılan elektrik özdirenç ölçümlerinden bir katmanın özdirencinin ortalama degeri 210 ohm. Standart sapma da 12 olarak bulunmus olsun. Bu bölgede söz konusu katmanın özdirencinin ortalama deger çevresinde normal dagilim gösterdigini varsayarsak arazide bu katmana ilişkin özdirencin 180 ile 230 ohm arasinda ölçülme olasiligini hesaplayin.

$$Z_1 = (180 - 210) / 12 = -2.5$$

$$Z_2 = (230 - 210) / 12 = 1.66 \text{ \%95.}$$

Poisson dagilimi kesirli veya ayrik bir olasilik dagilimidir.

$$P(x) = \frac{\lambda^x e^{-\lambda}}{x!}; (x=0,1,2,\dots)$$

λ = sabit sayi $\bar{x} = \lambda$ $s = \sqrt{\lambda}$

$$P(N,x) = C_x^N p^x q^{N-x}$$

UYGULAMA:

2 bölgeden elde edilen deprem büyüklükleri ile ilgili veriler A ve B tablolarında verilmiştir. Bu bölgelerin deprem oluş sayılarını göz önüne alarak bölgelerin birbirlerine göre özelliklerini belirlemek amacıyla

1-Frekans dağılımlarını;

2-Histogramlarını;

Tablo A

3.1	4.1	4.2	3.4	4.3	3.1	5.6	5.2
4.8	3.2	6.6	5.5	3.7	4.6	3.8	3.3
3.1	6.5	4.3	5.3	4.3	3.4	4.6	3.2
3.6	3.3	4.2	4.5	3.4	5.2	3.8	5.6
3.7	4.3	4.4	3.6	4.4	3.4	3.5	5.4

Tablo B

3.1	4.6	4.5	4.4	3.8	5.4	5.5	3.8
3.4	3.8	5.2	5.3	4.6	6.4	4.7	3.9
6.6	5.1	3.5	4.5	6.9	3.3	3.2	5.7
3.6	4.1	3.5	6.5	3.5	4.4	6.8	3.6
5.1	6.2	3.7	3.4	5.2	4.5	4.8	3.7

A bölgesi için magnitüd aralığı;

$$3.0 = M < 4 \quad 19 \quad 19/40$$

$$4.0 = M < 5 \quad 13 \quad 13/40$$

$$5.0 = M < 6 \quad 6 \quad 6/40$$

$$6.0 = M < 7 \quad 2 \quad 2/40$$

$$\text{Toplam: } 19 + 13 + 6 + 2 = 40$$

YAKLASTIRMA YÖNTEMLERİ

En küçük kareler metodu ile model parametrelerinin tahmin edilmesi, verileri en iyi şekilde inceleyerek en uygun modelin elde edilmesi ele alınacaktır. En Küçük Kareler Yöntemi, basit doğrusal, çoklu regresyon modellerinin çözümlenmesinde kullanıldığı gibi, çok denklemlilikli ekonometrik modellerin çözümünde de kullanılan tekniklerin temelidir. Kurulan regresyon modellerinde gözlemler, anakütle gözlem değerlerinden herhangi şekilde alınmış gözlemler olduğunu düşünürsek, aldığımız gözlem değerlerinden başka aynı sayıda olan fakat farklı olasılıklarla çok daha fazla gözlem alınabilmektedir. Kurulan regresyon modeli ilgilenilen problemle ilgili örnek olarak alınmış gözlem değerleri kullanılarak hesaplanmaya çalışılır. Bu nedenle kurduğumuz modeldeki değerler tahmini değerler olacaktır. Tahmin edilmeye çalışılan sonuç değişkeni (Y) ve sebep değişkeni katsayıları (a ve b vs.) sapka olarak göstererek, tahmini regresyon denklemi yazılmaktadır. Sapka olarak gösterilen ve tahmin olarak adlandırılan katsayıların gerçek katsayılara en yakın şekilde hesaplanması için çeşitli yöntemler geliştirilmiştir. Bunlardan en iyisi "En Küçük Kareler Yöntemi" olarak isimlendirilen yöntemdir.

Kurulan regresyon modeli, $Y = a + bX$ ise,

Regresyon tahmini modeli, $\hat{Y} = \hat{a} + \hat{b}X$ olarak gösterilmektedir.

Tahmin modelindeki katsayıların hesaplanması ve katsayılarının problem kütleli (anakütle) iyi yansıtıyor mu, yani güvenliliğinin sınanması işlemleri sırasıyla gerçekleştirilecektir. Regresyon analizi uygulamalarında, kurulan matematiksel modeldeki bağımsız değişken veya değişkenlerin bağımlı değişkeni ne oranda etkilediğine katsayılar dahilinde bakılır. Regresyon analizi için kurulan modelde, bağımlı ve bağımsız değişkenin yanısıra hata terimi olarak isimlendirilen değişken yer almaktadır. Hata teriminin modele alınma nedenlerinden bahsederek;

Modele alınan Y ve X değişkenleri yapılan araştırmalarda yanlış ölçülmüş olabilir,

Seçilen değişkenler Y ve X'ler hatalı sayıda alınmış örnekler olabilir,

İster basit regresyon, ister çoklu regresyon modeline bakılıyor olsun, kurulacak modelde bağımlı değişkene (sonuç değişkeni), etki eden model dışında da bağımsız değişkenler (sebebi değişkenleri) olabilir. Hisse senedinin fiyatını bağımlı, faiz oranlarını bağımsız değişken olarak alır, basit doğrusal regresyon modeli kurarsak, hisse senedinin fiyatını etkileyen sermaye artırımları ve temettü ödemeleri, ekonomi ile ilgili haberler vs. başka unsurlar da vardır.

Bu unsurlar genel olarak e_i hata terimi olarak alınır, minimum olması beklenir. Hata terimini minimum yapan yöntem en küçük kareler yöntemi olup, bu yöntem katsayı değerlerinin hesaplanmasında kullanılmaktadır.

Basit Doğrusal Regresyon Analizi

$y = a + bx$ diye ifade edilen doğrusal ilişki denkleminde bulunan a ve b katsayıları regresyon katsayıları olarak isimlendirilir. Jeofizik de bu basit denklemlerin kullanıldığı pek çok alan bulunur. Örneğin kırılma dalgaları analizinde ikinci tabakadan gelen kırılma dalgalarının alıcıya (kayıt istasyonu) varis zamanlarının bu denkleme göre yapılan regresyon analizi ile "kesme zamanı ve tabaka hizinin" saptanması mümkündür. Regresyon analizinde a ve b katsayıları X_i ve Y_i veri çiftleri kullanılarak bulunur. Bu sayede aynı deneyin tekrar etmesi sonucu X ve Y arasında ne tür bir ilişki olabileceği a ve b katsayıları cinsinden ifade edilir. Ayrıca verilerin tümünün saklanması yerine bilginin sadece bu iki katsayıya indirilmesi sağlanır. Varsayalım ki elimizde N adet (X_i, Y_i) veri çifti olsun. Her bir X_i için Y_i gözlemimiz olsun. Ayrıca bunların dağılım diyagramına baktığımızda genel ilişki eğiliminin bir doğru boyunca olduğunu gözlemleyelim. Burada takip edilen yol gözlemsel veriler ile $y = a + bx$ ilişkisinin tarif ettiği model verileri arasındaki farkın bir ölçümü ve bu ölçümü kullanarak a ve b katsayılarına ulaşmaktır.

Kullanılan fark , ölçgm yöntemleri arasındaki farkların mutlak değerleri toplamı, farkların karelerinin toplamı, farkların daha yüksek dereceden güçlerinin toplamı gibi yöntemler arasından farkların karelerinin toplamı matematiksel kolaylığı nedeniyle tercih edilir.

$$e = \sum_{i=1}^n (\bar{y} - y_i)^2$$

\bar{y} gözlemsel veri

$$e = \sum_{i=1}^n (\bar{y} - a - bx_i)^2$$

Amac en küçük e değerini verecek a ve b katsayılarını bulmak.

$$\frac{\partial e}{\partial a} = -2 \sum_{i=1}^n (\bar{y} - a - bx_i)$$

$$\frac{\partial e}{\partial b} = -2 \sum_{i=1}^n (\bar{y} - a - bx_i)x_i$$

$$-2 \sum_{i=1}^n (\bar{y} - a - bx_i) = 0$$

$$-2 \sum_{i=1}^n (\bar{y} - a - bx_i)x_i = 0$$

$$\sum_{i=1}^n \bar{y} - \sum_{i=1}^n a - \sum_{i=1}^n bx_i = 0$$

$$\sum_{i=1}^n \bar{y}x_i - \sum_{i=1}^n ax_i - \sum_{i=1}^n bx_i^2 = 0$$

$$n \cdot a + b \sum_{i=1}^n x_i = \sum_{i=1}^n y_i$$

$$a \sum_{i=1}^n x_i + b \sum_{i=1}^n x_i^2 = \sum_{i=1}^n \bar{y}_i \cdot x_i$$

$$\begin{bmatrix} n & \sum_{i=1}^n x_i \\ \sum_{i=1}^n x_i & \sum_{i=1}^n x_i^2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^n \bar{y}_i \\ \sum_{i=1}^n \bar{y}_i x_i \end{bmatrix}$$

-----K----- --c-- ----M----

$C=K^{-1}M$, C, a ve b katsayılarını içeren çözüm vektörü matrisi
K katsayılar matrisi

YAKLASTIRMA YÖNTEMLERİ

Çok degiskenli regresyon analizi

Verilerin istatistikî analizinde regresyon analizi terminalojisinde dogrusal ve dogrusal olmayan kavramlari dogrudan dogruya regresyon katsayilari ile iliski olarak tarif edilir. Örnek olarak $y=a+bx$ dogrusal bir modeldir. Buradan dogrusallik a ve b katsayilarini yalin bir sekilde modelde bulunmasi nedeniyledir. Benzer olarak $y=a+bx+cx^2+dx^3$ ve $y=a+bx_1+cx_2+dx_1x_2$ regresyon modelleri de a,b,c ve d katsayilarinin modelde yalin olarak bulunmasi nedeniyle dogrusal regresyon modellerini tanimlar. Öte yandan $y=ab^x$ Iliskisi dogrusal olmayan bir regresyon analizi modelini tarif eder. Burada b katsayisi x inci kuvveti ile modelde yer almaktadır.

$$(y_i, x_{1i}, x_{2i})$$

$$e = \sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})^2$$

$$e = \sum_{i=1}^n (y_i - a - bx_{1i} - cx_{2i} - dx_{1i}x_{2i})^2$$

$$\frac{\partial e}{\partial a} = -2 \sum_{i=1}^n (y_i - a - bx_{1i} - cx_{2i} - dx_{1i}x_{2i})$$

$$\frac{\partial e}{\partial b} = -2 \sum_{i=1}^n (y_i - a - bx_{1i} - cx_{2i} - dx_{1i}x_{2i})x_{1i}$$

$$\frac{\partial e}{\partial c} = -2 \sum_{i=1}^n (y_i - a - bx_{1i} - cx_{2i} - dx_{1i}x_{2i})x_{2i}$$

$$\frac{\partial e}{\partial d} = -2 \sum_{i=1}^n (y_i - a - bx_{1i} - cx_{2i} - dx_{1i}x_{2i})x_{1i}x_{2i}$$

$$\sum_{i=1}^n (y_i - a - bx_{1i} - cx_{2i} - dx_{1i}x_{2i}) = 0$$

$$\sum_{i=1}^n (y_i - a - bx_{1i} - cx_{2i} - dx_{1i}x_{2i})x_{1i} = 0$$

$$\sum_{i=1}^n (y_i - a - bx_{1i} - cx_{2i} - dx_{1i}x_{2i})x_{2i} = 0$$

$$\sum_{i=1}^n (y_i - a - bx_{1i} - cx_{2i} - dx_{1i}x_{2i})x_{1i}x_{2i} = 0$$

$$n.a + b \sum_{i=1}^n x_{1i} + c \sum_{i=1}^n x_{2i} + d \sum_{i=1}^n x_{1i} * x_{2i} = \sum_{i=1}^n y_i$$

$$a \sum_{i=1}^n x_{1i} + b \sum_{i=1}^n x_{1i}^2 + c \sum_{i=1}^n x_{1i}x_{2i} + d \sum_{i=1}^n x_{1i}^2 + x_{2i} = \sum_{i=1}^n y_i x_{1i}$$

YUVARLATMA ISLEMLERİ VE SÜZGEÇLEMeye GİRİŞ

1) Veriler: sinyal(istenen) + istenmeyen



Düzenli gürültüler \longleftrightarrow Ölçtüğümüz verilere rasgele olarak katılan gürültüler

*Bu gürültülerin verilerden kaldırılması işlemine süzgeç yâda yuvarlatma işlemi denir.

2) Bunun yanında; gravite manyetik yöntemlerde;



Derin yada sig belirtileri çalışmanın hedefine göre birbirinden ayırmak için yuvarlatma ve süzgeçleme işlemleri yapılır.

3) Bunun yanında kiyi sekilerinin(sayısal) düzgünlestirmesi işlemlerinde kullanılır.

Süzgeçler (Filtreler)

- 1) Alçak geçisli süzgeçler(Low-pass)
- 2) Yüksek geçisli süzgeçler (High-pass)
- 3) Band geçisli süzgeçler (Band-pass)
- 4) Band durduran süzgeçler(Band –rejection)
- 5) Sadece tek bir frekansi durduran süzgeçler (Notch)

Tanımlar

Süzgeç: Verilerimizdeki istenmeyen gürültüleri bastırmak, sinyal olarak nitelediğimiz istenen kısmi ise ortaya çıkaran matematiksel operatörlere süzgeç denir. Yukarıdaki verilen süzgeç tanımları, süzgeçlerin frekans ortamında tanımlanmasını sağlayan genlik spektrumuna göre yapılır.

Bütün bu tanımlanan süzgeçler verilerdeki istenilen frekans bandında yer alan sinüzoidal bileşenlerin süzgeçten geçmesi, istenmeyen frekans bandından yer alan sinüsoidal bileşenleri süzgeç tarafından durdurulması esasına dayanır.

İLİSKİ (CORRELATION) FONKSİYONLARI

$x_1(t)$ ve $x_2(t)$ gibi iki zaman fonksiyonu arasındaki ilişkiyi iki sürecin bağımsız değişkenleri arasındaki ilişki olarak ele alınır.

$$x_1 = \{x_1^0, x_1^1, x_1^2, \dots\}$$
$$x_2 = \{x_2^0, x_2^1, \dots\}$$

Gibi iki süreç olsun ikisi arasındaki ilişki

$$\frac{1}{T} \int x_1(t) \cdot x_2(t + \tau) dt \quad \text{olarak verilir.}$$

Jeofizikte ilişki çok çeşitli amaçlarda kullanılmaktadır. Örneğin zaman serilerindeki dönerselliklerinin incelenmesi güç spektrumu hesaplanması, çapraz güç spektrumu, sismik sinyallerdeki gürültünün bastırılması, sinyal sıkıştırılması, biçim, iletkenlik ve ön kestirme ters evrisimleri uyum süzgeçleri gibi.

Periyodik verilerde ilişki

Periyotları T , temel frekansları birbirine eşit ve ω olan $x_1(t)$ ve $x_2(t)$ fonksiyonu ilişkisi

$$C_{x_1 x_2}(\tau) = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x_1(t) x_2(t + \tau) dt$$

$\tau \rightarrow$ bir fonksiyonun diğerine göre kayma miktarını belirleyen değişken

τ $x_2(t)$ fonksiyonun $x_1(t)$ 'ye göre kayma miktarıdır ve τ zamanın(t) fonksiyonu değildir.

Önce $x_2(t)$ fonksiyonu τ kadar kaydırılmakta $x_1(t)$ ile çarpılmakta, tümlenme ile T periyodu boyunca ortalaması alınmakta, her τ kayması için işlem yinelenmektedir. Yukarıda verilen bağıntı ile verilen işleme aslında $x_1(t)$ ile $x_2(t)$ arasındaki çapraz(cross) ilişki (correlation) adı verilir.

$x_1(t) \neq x_2(t)$ Çapraz ilişki ön şartı $x_1(t)$ nin $x_2(t)$ ye özdeş olması durumunda ise ilişki öz ilişki (autocorrelation) adını alır.

Periyodik bir fonksiyon için öz ilişki

$$C_{xx}(\tau) = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t) \cdot x(t + \tau) dt$$

Periyodiklik kuralından

$$X(t) = X(t + T)$$

$$x(t + \tau) = x(t + \tau + T)$$

İLİSKİ (CORRELATION) FONKSİYONLARI

$x_1(t)$ ve $x_2(t)$ gibi iki zaman fonksiyonu arasındaki ilişkiyi iki sürecin bağımsız değişkenleri arasındaki ilişki olarak ele alınır.

$$x_1 = \{x_1^0, x_1^1, x_1^2, \dots\}$$
$$x_2 = \{x_2^0, x_2^1, \dots\}$$

Gibi iki süreç olsun ikisi arasındaki ilişki

$$\frac{1}{T} \int x_1(t) \cdot x_2(t + \tau) dt \quad \text{olarak verilir.}$$

Jeofizikte ilişki çok çeşitli amaçlarda kullanılmaktadır. Örneğin zaman serilerindeki dönerselliklerinin incelenmesi güç spektrumu hesaplanması, çapraz güç spektrumu, sismik sinyallerdeki gürültünün bastırılması, sinyal sıkışması, biçim, ıgnecik ve ön kestirme ters evrisimleri uyum süzgeçleri gibi.

Periyodik verilerde ilişki

Periyotları T , temel frekansları birbirine eşit ve ω olan $x_1(t)$ ve $x_2(t)$ fonksiyonu ilişkisi

$$C_{x_1 x_2}(\tau) = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x_1(t) x_2(t + \tau) dt$$

$\tau \rightarrow$ bir fonksiyonun diğerine göre kayma miktarını belirleyen değişken

τ $x_2(t)$ Fonksiyonun $x_1(t)$ 'ye göre kayma miktarıdır ve τ zamanın(t) fonksiyonu değildir.

Önce $x_2(t)$ fonksiyonu τ kadar kaydırılmakta $x_1(t)$ ile çarpılmakta, tümlenme ile T periyodu boyunca ortalaması alınmakta, her τ kayması için işlem yinelenmektedir. Yukarıda verilen bağıntı ile verilen işleme aslında $x_1(t)$ ile $x_2(t)$ arasındaki çapraz(cross) ilişki (correlation) adı verilir.

$x_1(t) \neq x_2(t)$ Çapraz ilişki ön şartı $x_1(t)$ nin $x_2(t)$ ye özdes olması durumunda ise ilişki öz ilişki (autocorrelation) adını alır.

Periyodik bir fonksiyon için öz ilişki

$$C_{xx}(\tau) = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t) \cdot x(t + \tau) dt$$

Periyodiklik kuralından

$$X(t) = X(t + T)$$

$$x(t + \tau) = x(t + \tau + T)$$

$$C_{xx}(\mathbf{t}+T) = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t+T).x(t+T+\mathbf{t})dt$$

$x(t+T+\mathbf{t}) = x(t+\mathbf{t})$ Yazilabilir.

$$C_{xx}(\mathbf{t}+T) = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t).x(t+\mathbf{t})dt$$

$$C_{xx}(\mathbf{t}+T) = C_{xx}(\mathbf{t})$$

*Fonksiyon periyodik ise öz iliski de periyodiktir.

ILISKININ ÇALISMA SEKLI

n=4 elemanli iki fonksiyon olsun

$$x_1 = \{x_1^0, x_1^1, x_1^2, x_1^3\}$$

$$x_2 = \{x_2^0, x_2^1, x_2^2, x_2^3\}$$

$$x_1^0 \quad x_1^1 \quad x_1^2 \quad x_1^3 \rightarrow \text{sabit olarak yerinde olsun}$$

$$x_2^0 \quad x_2^1 \quad x_2^2 \quad x_2^3 \Rightarrow \mathbf{t} \text{ ile çekelim}$$

$$\mathbf{t} = 0 \quad \mathbf{t}_1 \quad \mathbf{t}_2 \quad \mathbf{t}_3$$

$$C_{x_1x_2}(\mathbf{t} = 0) = x_1^0 x_2^0 + x_1^1 x_2^1 + x_1^2 x_2^2 + x_1^3 x_2^3$$

$$\begin{aligned} C_{x_1x_2}(\mathbf{t} = 1) &= x_1^0 \quad x_1^1 \quad x_1^2 \quad x_1^3 \\ &\quad x_2^0 \quad x_2^1 \quad x_2^2 \quad x_2^3 \\ &= x_1^1 x_2^0 + x_1^2 x_2^1 + x_1^3 x_2^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} C_{x_1x_2}(\mathbf{t} = 2) &= x_1^0 \quad x_1^1 \quad x_1^2 \quad x_1^3 \\ &\quad x_2^0 \quad x_2^1 \quad x_2^2 \quad x_2^3 \\ &= x_1^2 x_2^0 + x_1^3 x_2^1 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} C_{x_1x_2}(\mathbf{t} = 3) &= x_1^0 \quad x_1^1 \quad x_1^2 \quad x_1^3 \\ &\quad x_2^0 \quad x_2^1 \quad x_2^2 \quad x_2^3 \\ &= x_1^3 x_2^0 \end{aligned}$$

Örnek: $x = \{2,1,3\}$ öz iliski fonksiyonunu çıkarınız.

$$\begin{array}{ccc} 2 & 1 & 3 \\ * & * & * \\ 2 & 1 & 3 \end{array} \quad t = 0 \quad C_{xx}(0) = 4 + 1 + 9 = 14$$

$$\begin{array}{cccc} 2 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 3 \end{array} \quad t = 1 \quad C_{xx}(1) = 2 + 3 = 5$$

$$\begin{array}{ccccc} 2 & 1 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 3 \end{array} \quad t = 2 \quad C_{xx}(2) = 6 \quad \{14,5,6\}$$

$(-t)$ için aynı işlemleri yapalım

$$\begin{array}{ccc} 2 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \end{array} \quad -t = 0 \quad C_{xx}(0) = 14$$

$$\begin{array}{cccc} 0 & 2 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & 3 & 0 \end{array} \quad t = -1 \quad C_{xx}(-1) = 2 + 3 = 5$$

$$\begin{array}{ccccc} 0 & 0 & 2 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & 3 & 0 & 0 \end{array} \quad t = -2 \quad C_{xx}(-2) = 6 \quad \{14,5,6\}$$

*****öz iliski fonksiyonu simetriktir. $C_{xx}(t) = C_{xx}(-t)$

Tablo ile pratik hesaplama

ters çevrildi

$$\begin{array}{c|ccc} C_{xx} & 2 & 1 & 3 \\ \hline 3 & 6 & 3 & 9 \\ 1 & 2 & 1 & 3 \\ 2 & 4 & 2 & 6 \end{array}$$

$$\begin{array}{ccccc} & \leftarrow & \rightarrow & & \\ 6 & 5 & 14 & 5 & 6 \end{array}$$

İki fonksiyonun toplamlarının öz ilişkisi

$x(t)$ ve $y(t)$ gibi iki zaman fonksiyonunun toplamlarından oluşan

$z(t)=x(t)+y(t)$ fonksiyonunun $C_{zz}(t)$ öz ilişkisi

$$C_{zz}(t) = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} z(t)z(t+t)dt$$

$$z(t)=x(t)+y(t)$$

$$z(t+t) = x(t+t) + y(t+t)$$

$$C_{zz}(t) = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} [x(t) + y(t)][x(t+t) + y(t+t)]dt$$

$$= \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} [x(t)x(t+t) + x(t)y(t+t) + y(t)x(t+t) + y(t)y(t+t)]dt$$

$$= \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t)x(t+t)dt + \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t)y(t+t)dt + \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} y(t)x(t+t)dt + \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} y(t)y(t+t)dt$$

$$C_{zz}(t) = C_{xx}(t) + C_{xy}(t) + C_{yx}(t) + C_{yy}(t)$$

$$C_{xy}(t) \neq C_{yx}(t)$$

$$C_{xy}(t) = C_{yx}(-t)$$

Periyodik verilerde olduğu gibi periyodik olmayan verilerinde öz ilişki fonksiyonları tanımlanabilir. Özellikle rasgele süreçlerin öz ilişki fonksiyonları şu genel özelliği gösterir.

$t = 0$ olduğunda mükemmel bir rasgelelik varsa öz ilişki fonksiyonu sıfırdan farklı, t 'nun sıfırdan farklı değerleri için ise öz ilişki fonksiyonu sıfırdır.

**Periyodik olmayan verilerin sıfır(0) kaymasındaki öz ilişki değerleri toplam enerjilerine esittir.

$$C_{xx}(t) = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t)x(t+t)dt$$

$$\downarrow$$
$$0$$

$$\downarrow$$
$$0$$

$$C_{xx}(0) = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t)^2 dt$$

Geçici verilerin Çapraz ilişkisi

$$C_{xy}(t) = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t)y(t+t)dt$$

$C_{xy}(t)$ ile $C_{yx}(t)$ birbirinden farklıdır.

Örnek: $x = \{1,2,3\}$, $y = \{3,4,6\}$ ise $C_{xy} = ?$, $C_{yx} = ?$

C_{xy}	1	2	3
6	6	12	18
4	4	8	12
3	3	6	9

$$C_{xy} = \{6,16,29,18,9\}$$

C_{yx}	3	4	6
3	9	12	18
2	6	8	12
1	3	4	6

$$C_{yx} = \{9,18,29,16,6\}$$

$$C_{xy}(t) = C_{yx}(-t)$$

Uygulama:

$$a = \{-1,-2,0,3,5,4,2,0,-1,0\}$$

$$b = \{0,2,1,-1,-2,0,4,2,0,-1\}$$

Cab	-1	-2	0	3	5	4	2	0	-1	0
-1	1	2	0	-3	-5	-4	-2	0	1	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
2	-2	-4	0	6	10	8	4	0	-2	0
4	-4	-8	0	12	20	16	8	0	-4	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
-2	2	4	0	-6	-10	-8	-4	0	2	0
-1	1	2	0	-3	-5	-4	-2	0	1	0
1	-1	-2	0	3	5	4	2	0	-1	0
2	-2	-4	0	6	10	8	4	0	-2	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

$$Cab = \{1,2,-2,-11,-13,4,25,29,11,-9,-12,-1,12,12,5,-1,-2,0,0\}$$

$$Cba = \{0, 2, 1, -1, -2, 0, 4, 2, 0, -1\}$$

0
-1
0
2
4
5
3
0
-2
-1

$C_{ba}=0,0,-2,-1,5,12,12,-1,-12,-9,11,29,25,4,-13,-11,-2,2,1$

$C_{ab}(-t) = C_{ba}(t)$

Caa -1 -2 0 3 5 4 2 0 -1 0
0
-1
0
2
4
5
3
0
-2
-1

$C_{aa}=0,1,2,-2,-11,-18,-11,14,45,60,45,14,-11,-18,-11,-2,2,1,0$

ÖDEV: Yukarıdaki a,b dalgacıkları Caa, Cbb, Cab, Cba fonksiyonlarını çiziniz.

$z(t) = a(t) + b(t)$ ise

$C_{zz}(t) = C_{aa}(t) + C_{bb}(t) + C_{ab}(t) + C_{ba}(t)$ olduğunu gösteriniz.

$z = \{-1,0,1,2,3,4,6,2,-1,-1\}$

Czz -1 0 1 2 3 4 6 2 -1 -1
-1
-1
2
6
4
3
2
1
0
-1

$C_{zz}(0) = 73 = 60 + 31 - 9 - 9$

$73 = 73$

$C_{zz}(-5)$ için $-7 = -11 + 12 - 13 + 5$

$-7 = -7$

Evrism(Convolution) –konvolüsyon-

Evrism zamanla degismeyen tüm dogrusal dizgeler için geçerli bir islemdir. Bir dizgede giris sinyali ile çikis sinyali arsında dogrusal bir iliski varsa bu dizgeye dogrusal dizge denir.

Çogu jeofizik uygulamada yer kürenin kendisi de bir dogrusal dizge gibi davranir; kaynakta olusturulan bir uyari sinyaline belli bir tepki gösterecek onu baska bir sinyale dönüştürür. Kaynakta belli bir biçime sahip olan uyari dalgacigi yer içi tarafından biçim degisikligine ugratilarak algilama noktasında baska bir dalgacik olarak gözlenir. Yer içinin dönüsüm fonksiyonu katmanli yapıya ve bu yapı içindeki fiziksel özelliklere bagli olarak degisir. Bu nedenle yerin belirli bir uyariya karsi dönüsüm fonksiyonunu bulmakla yer içinin yapisal degisimini modellemek es anlamlidir. Bu nedenle de evrism kavrami jeofizikte önemli bir araçtır.

Matematiksel olarak $f_1(t)$ ve $f_2(t)$ gibi iki türdeki fonksiyonun evrisimi

$$f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\mathbf{t})f_2(t-\mathbf{t})d\mathbf{t} \text{ ile tanimlanir.}$$

Evrismis (convolved) yine bir zaman fonksiyonudur.

Evrism * ile gösterilir.

$$f(t)=f_1(t)*f_2(t)$$

Eger $f_1(t)$ $t=0$ zamanından önce tanımlanmamış ise (causal)

$$f(t) = \int_0^{\infty} f_1(\mathbf{t})f_2(t-\mathbf{t})d\mathbf{t}$$

Bu problemi dogrusal dizgenin girdisi ve çiktisi olarak alırsak

$$y(t)=x(t)*h(t)$$

çikti=girdi*dogrusal dizgenin impuls tepkisi

$$y(t) = \int_0^{\infty} x(\mathbf{t})h(t-\mathbf{t})d\mathbf{t}$$

$$\int_0^{\infty} x(\mathbf{t})h(t-\mathbf{t})d\mathbf{t} = \int_0^{\infty} h(\mathbf{t})x(t-\mathbf{t})d\mathbf{t} \text{ Evrisimin yer degistirme özelligi}$$

Konvolüsyonun temel özellikleri

- 1) Dogrusallik $x(t)=x_1(t)+x_2(t)$ ise $x(t)*h(t)=x_1(t)*h(t)+x_2(t)*h(t)$
- 2) Kümülatiflik (Sıra degistirme)
- 3) Simetri özelligi
- 4) Impuls ile evrisen fonksiyon kendini verir.

Dogrusal sistemin özellikleri

$$1) a(t) \rightarrow \text{sistem} \rightarrow b(t) \quad b(t)=a(t)*s(t)$$

$$c(t) \rightarrow \text{sistem} \rightarrow d(t) \quad d(t)=c(t)*s(t)$$

$$a(t)+c(t) \rightarrow \text{sistem} \rightarrow b(t)+d(t)$$

$$2) a(t) \rightarrow s(t) \rightarrow b(t)$$

$$A.a(t) \rightarrow s(t) \rightarrow A.b(t)$$

3) Sistem ancak bir giriş olduğunda, bir çıkış verir (pasif sistem)

$$4) A.a(t)+B.c(t) \rightarrow \text{sistem} \rightarrow A.b(t)+B.d(t)$$

5) Sistem zamanla değişmeyen bir cevap verme özelliğine sahiptir.

$$a(t) \rightarrow s(t) \rightarrow b(t)$$

$$a(t \mp P) \rightarrow s(t) \rightarrow b(t \mp P)$$

Konvolüsyon genel olarak 4 ana işlemde oluşmaktadır.

1) Fonksiyonlardan birinin dikey eksen etrafında katlanması (folding)

2) Kaydırma işlemi (Katlanma fonksiyonu diğer fonksiyona göre kaydırılması)

3) Çarpma işlemi (Karsılıklı duran fonksiyonların örtüşen kısımların çarpılması)

4) Toplama işlemi (Türetilen fonksiyonun integralinin alınması katsayıların toplanması)

Bu tüm basamaklar seçilen bir $t=t_0$ anında çıkış almak içindir. Sonuç olarak, $x(t)$ ve $s(t)$ kullanılarak üçüncü bir fonksiyon $y(t)$ elde edilir.

** Korelasyon ile konvolüsyon arasındaki fark korelasyonda katlanmadığı halde, konvolüsyonda katlanma vardır.

Evrisim işleminin yöntemleri

1) İki fonksiyonun açık olarak yazılıp kaydırılması

$$x(t) = \{x_0, x_1, x_2, x_3\} \rightarrow 4 \text{ elemanlı}$$

$$s(t) = \{s_0, s_1, s_2\} \rightarrow 3 \text{ elemanlı}$$

$$x_0 \quad x_1 \quad x_2 \quad x_3$$

$$s_2 \quad s_1 \quad s_0$$

$$s_2 \quad s_1 \quad s_0$$

$$s_2 \quad s_1 \quad s_0$$

$$s_2 \quad s_1 \quad s_0$$

$$s_2 \quad s_1 \quad s_0$$

$$s_2 \quad s_1 \quad s_0$$

$$y_0 = x_0 s_0$$

$$y_1 = x_1 s_0 + x_0 s_1$$

$$y_2 = x_2 s_0 + x_1 s_1 + x_0 s_2$$

$$y_3 = x_3 s_0 + x_2 s_1 + x_1 s_2$$

$$y_4 = x_3 s_1 + x_2 s_2$$

$$y_5 = x_3 s_2$$

Çıkış 6 elemanlı $k = x_n + s_{m-1} = 4 + 3 - 1 = 6$

2) Matris elemanlarının elde edilmesi

	x0	x1	x2	x3
s0	s0.x0	s0.x1	s0.x2	s0.x3
s1	s1.x0	s1.x1	s1.x2	s1.x3
s2	s2.x0	s2.x1	s2.x2	s2.x3

3) Polinom çarpımı olarak

$$x(t) = \{x_0, x_1, x_2, x_3\}$$

$$s(t) = \{s_0, s_1, s_2\}$$

$x(z) = x_0 z^0 + x_1 z^1 + x_2 z^2 + x_3 z^3 \rightarrow 3$. dereceden 'z' bağımsız değişkenin bir polinomu

$s(z) = s_0 z^0 + s_1 z^1 + s_2 z^2 \rightarrow 2$. dereceden 'z' bağımsız değişkenin bir polinomu

$$y(z) = x(z) \cdot s(z)$$

Polinom katsayıları ayrı fonksiyonların değerlerine esittir.

$$(x_0 + x_1 z + x_2 z^2 + x_3 z^3) \cdot (s_0 + s_1 z + s_2 z^2)$$

$$= x_0 s_0 + x_0 s_1 z + x_0 s_2 z^2 + x_1 s_0 z + x_1 s_1 z^2 + x_1 s_2 z^3 + x_2 s_0 z^2 + x_2 s_1 z^3 + x_2 s_2 z^4 + x_3 s_0 z^3 + x_3 s_1 z^4 + x_3 s_2 z^5$$

$$= (x_0 s_0) z^0 + (x_0 s_1 + s_0 x_1) z^1 + (x_0 s_2 + x_1 s_1 + x_2 s_0) z^2 + (x_1 s_2 + x_2 s_1 + x_3 s_0) z^3 + (x_2 s_2 + x_3 s_1) z^4 + (x_3 s_2) z^5$$

4) Başka bir ortamda (frekans ortamı) çarpma işlemi olarak evrisim teoremi (konvolüsyon Teoremi)

$$a \cdot b = c$$

$$\log(a \cdot b) = \log(c)$$

$$\log(a) + \log(b) = \log(c)$$

$$\log^{-1}(\log c) = c$$

Zaman ortamı \rightarrow zaman fonksiyonlarının evrisim işlemi

Frekans ortamı \rightarrow zaman fonksiyonlarının çarpma işlemi

Zaman ortamında evrisim frekans ortamında çarpma işlemine karşılık gelir.

Zaman ortamından frekans ortamına geçiş, t ortamından f ortamına geçiş Fourier transformu ismi verilen bir integral dönüşüm denklemiyle sağlanır.

$$F(w) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t).e^{-iwt} dt$$

↓ F.T çekirdek fonksiyonu

f(t) → gerçel(real) bir fonksiyon (sanal bileşeni yok yani karmasik- kompleks degil)

F(w) → karmasik fonksiyon

$$x(t) \rightarrow y(t) \rightarrow z(t) \quad z(t) = x(t) * y(t)$$

$$x(t) \xrightarrow{F.T} x(w)$$

$$y(t) \xrightarrow{F.T} y(w)$$

$$z(t) \xrightarrow{F.T} z(w)$$

z(t) çıkışı

$$z(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\mathbf{t}) y(t-\mathbf{t}) dt$$

$$z(w) = \int_{-\infty}^{\infty} z(t) e^{-iwt} dt$$

$$z(w) = \int_{-\infty}^{\infty} \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} x(\mathbf{t}) y(t-\mathbf{t}) dt \right\} e^{-iwt} dt$$

$$t-\mathbf{t} = p \quad t = p+\mathbf{t} \quad dt = dp$$

$$z(w) = \int_{-\infty}^{\infty} \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} x(\mathbf{t}) . y(p) dt \right\} e^{-iw(p+\mathbf{t})} dp$$

↓

$$e^{-i.w.p} e^{-i.w.\mathbf{t}}$$

$$z(w) = \left(\int_{-\infty}^{\infty} x(\mathbf{t}) e^{-i.w.\mathbf{t}} . d\mathbf{t} \right) \left(\int_{-\infty}^{\infty} y(p) . e^{-i.w.p} . dp \right)$$

x in F.T

y nin F.T

$$z(w) = x(w) . y(w)$$

$$z(t) = x(t) . y(t)$$

,

Uygulama

$$x(t)=\{3,7,2,4,1\} \quad m=5$$

$$h(t)=\{1,4,2\} \quad n=3$$

yani boyut $y(t)k=5+3-1=7$

$$y(t) = x(t)*h(t)$$

y(t)	1	4	2
3	3	12	6
7	7	28	14
2	2	8	4
4	4	16	8
1	1	4	2

$$y(t)=\{3,19,36,26,21,12,2\}$$

II.yol

	3	7	2	4	1		
2	4	1					
	2	4	1				
		2	4	1			
			2	4	1		
				2	4	1	
					2	4	1

$$y(t)=3,12+7,6+28+2,14+18+4,4+16+1,8+4,2$$

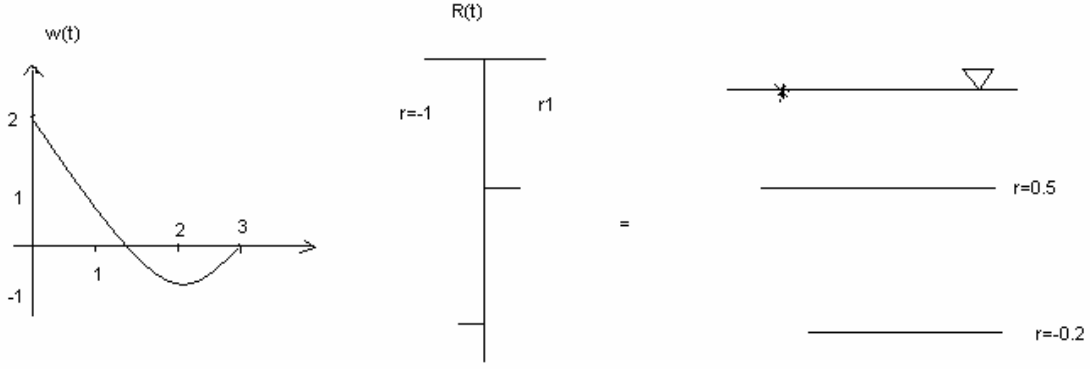
$$y(t)=\{3,19,36,26,21,12,2\}$$

**Not: Evrisimde fonksiyonlar aynen tabloda yazilirken iliski de ise bir tanesi ters çevrilir.

$$2) R(t)=\{0,0,0,0.5,0,0,0,-0.2,0\}$$

$$W(t)=(2,1,-1,0)$$

$$s(t)=w(t)*R(t) \quad \text{bulunuz.}$$



$$r = \frac{v_2 d_1 - v_1 d_1}{v_2 d_2 + v_1 d_1}$$

s(t)	0	0	0	0.5	0	0	0	0	-0.2	0
2	0	0	0	1	0	0	0	0	-0.4	0
1	0	0	0	0.5	0	0	0	0	-0.2	0
-1	0	0	0	-0.5	0	0	0	0	0.2	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

S(t)=0,0,0,1,(0.5),(-0.5),0,0,(-0.4),(-0.2),(0.2),0,0

YUVARLATMA ISLEMLERİ VE SÜZGEÇLEMeye GİRİS

1)Veriler: sinyal(istenen) + istenmeyen

↓

Düzenli gürültüler \longleftrightarrow Ölçtüğümüz verilere rasgele olarak katılan gürültüler

*Bu gürültülerin verilerden kaldırılması işlemine süzgeç yâda yuvarlatma işlemi denir.

2)Bunun yanında; gravite manyetik yöntemlerde;



Derin yada sig belirtileri çalismanin hedefine göre birbirinden ayirmak için yuvarlatma ve süzgeçleme işlemleri yapılır.

3) Bunun yanında kiyi sekilerinin(sayısal) düzgünlestirmesi işlemlerinde kullanılır.

Süzgeçler (Filtreler)

- 1)Alçak geçisli süzgeçler(Low-pass)
- 2)Yüksek geçisli süzgeçler (High-pass)
- 3)Band geçisli süzgeçler (Band-pass)
- 4)Band durduran süzgeçler(Band –rejection)
- 5)Sadece tek bir frekansi durduran süzgeçler (Notch)

Tanımlar

Süzgeç: Verilerimizdeki istenmeyen gürültüleri bastırmak, sinyal olarak nitelediğimiz istenen kısmi ise ortaya çıkaran matematiksel operatörlere süzgeç denir. Yukarıdaki verilen süzgeç tanımları, süzgeçlerin frekans ortamında tanımlanmasını sağlayan genlik spektrumuna göre yapılır.

Bütün bu tanımlanan süzgeçler verilerdeki istenilen frekans bandında yer alan sinüzoidal bileşenlerin süzgeçten geçmesi, istenmeyen frekans bandından yer alan sinüsoidal bileşenleri süzgeç tarafından durdurulması esasına dayanır.

1)Alçak geçisli süzgeç(Low-pass filter);İstenilen bir kesme frekansından daha küçük frekanslı sinüsoidal bileşenleri geçiren, bu kesme frekansından daha büyük frekanslı sinüsoidal bileşenleri durduran süzgeç tipidir.

$$f(t) \rightarrow \text{süzgeç}$$

$$f(t) \rightarrow \text{FourierTransformu} \rightarrow F(w) \quad \text{Zaman ortamından frekans ortamına geçiş}$$

$$f(t) \leftarrow \text{TersFourierTransformu} \leftarrow F(w)$$

↓

Zaman ortamı(time domain)

↓

frekans ortamı(frequency domain)

$F(w) \rightarrow$ Genlik Spektrumu

\rightarrow Faz Spektrumu

$$F(w) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-iwt} dt$$

$$e^{-iwt} = \cos(wt) - i \sin(wt)$$

$$i = \sqrt{-1} \text{ sanal (complex)}$$

$$F(w) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)[\cos(wt) - i \sin(wt)] dt$$

$$F(w) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \cos(wt) dt - i \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \sin(wt) dt$$

↓

Gerçel kısım

↓

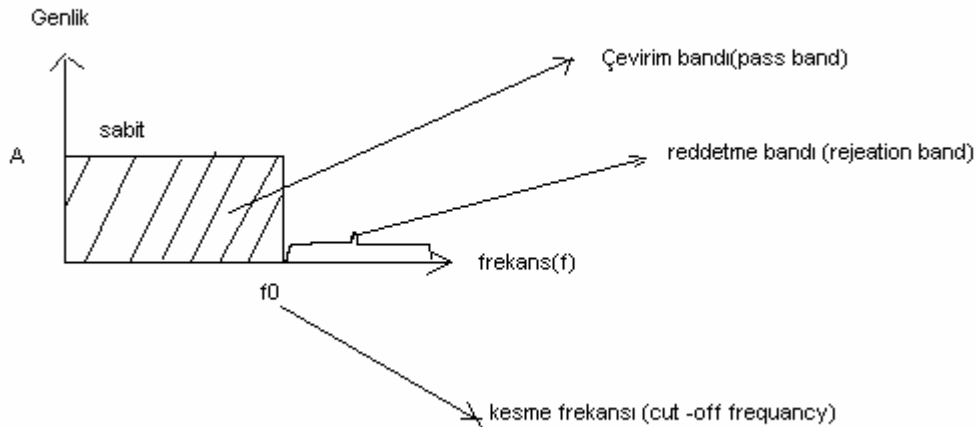
Sanal kısım

$$F(w) = R[F(w)] + i \text{Im}[F(w)] \Rightarrow \text{komplexfonksiyon}$$

- İşareti içeriye verildi.

- 1) Genlik Spektrumu: $|F(w)| = \sqrt{R[f(w)]^2 + \text{Im}[F(w)]^2}$

- 2) Faz spektrumu: $\phi(w) = \tan^{-1} \left\{ \frac{\text{Im}[F(w)]}{R[F(w)]} \right\}$



$$\text{Faz spektrumu} \{ \phi(w) = 0 \}$$

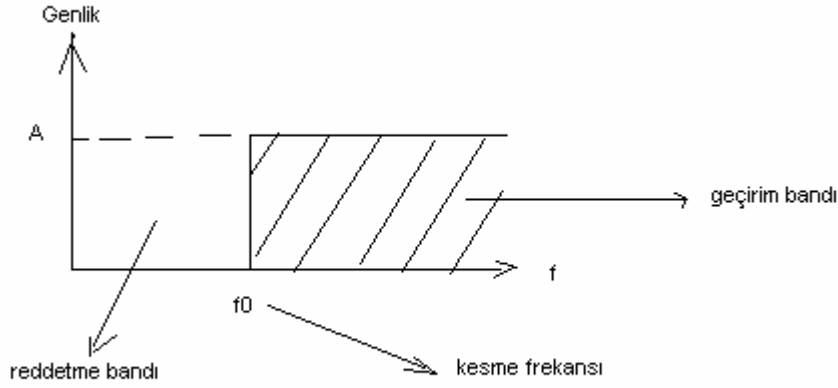
$$|F(w)| = A \rightarrow f \leq f_0 \quad \text{Genlik spektrumu}$$

$$|F(w)| = 0 \rightarrow f > f_0$$

2)Yüksek geçişli süzgeç(High-pass fitler); istenilen bir kesme frekansından daha büyük bir frekansli sinüsoidal bileşenleri geçiren, daha küçük frekansli sinüsoidal bileşenleri durduran süzgeç tipidir.

**Alçak geçişli süzgeçler: Derin yapıların etkilerini ortaya çıkarırken

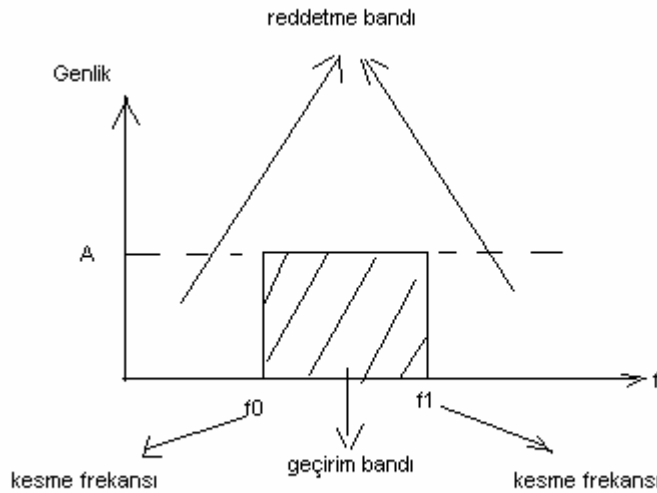
**yüksek geçişli süzgeçler: Sig yapıların etkilerini ortaya çıkarır.



$$|F(w)| = A \rightarrow f \geq f_0$$

$$|F(w)| = 0 \rightarrow f < f_0$$

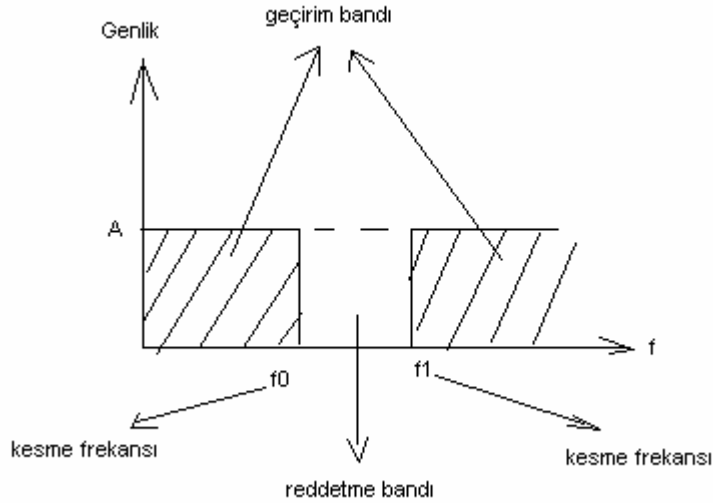
3) Band geçişli Süzgeç (Band –pass fitler); İstenilen iki kesme frekansı arasında yer alan sinüsoidal bileşenleri içeren, bu kesme frekansları dışında kalan bölgelerde sinüsoidal bileşenleri geçirmeyen süzgeç tipidir. Özellikle sismik kayıtların gürültü analizinde etkin kullanılır.



$$|F(w)| = A \rightarrow f_0 \leq f \leq f_1$$

$$|F(w)| = 0 \rightarrow f < f_0 \vee f > f_1$$

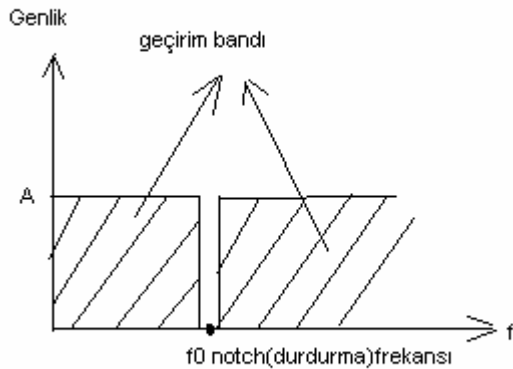
4) Band durdurucu Süzgeç (Band Rejection Filter); İki kesme frekansı arasında bulunan frekanslardaki sinüsoidal bileşenleri geçiren, bu kesme frekanslarından daha küçük veya daha büyük frekanslı sinüsoidal bileşenleri geçiren süzgeç tipidir.



$$|F(w)| = A \rightarrow f \leq f_0, f \geq f_1$$

$$|F(w)| = 0 \rightarrow f_0 < f < f_1$$

5) İstenilen Bir Frekansta geçirimiz Süzgeç (Notch Filter); Seçilen kesme frekansında o frekansta bulunan sinüsoidal bileşeni geçirmeyen, diğer bütün frekanslı sinüsoidal bileşenleri geçiren süzgeç tipidir. Böyle bir süzgeç genelde 50 Hz.'lik şehir elektriğinin ölçümler üzerindeki etkisini kaldırmak için kullanılır.



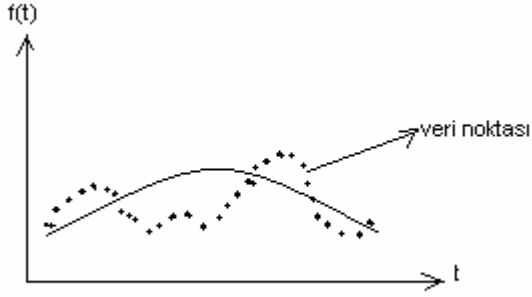
$$|F(w)| = A \rightarrow f \neq f_0$$

$$|F(w)| = 0 \rightarrow f = f_0$$

Süzgeçlerin hepsinde faz spektrumu $f(w) = 0$

Yuvarlatma işlemleri(operatörleri)

Daha öncede değinildiği gibi yuvarlatma operatörleri alçak geçişli süzgeçlerde karşılık gelir.



Yüksek frekanslı değişimleri verilerde ayırt eder.

Örnek olarak ilk 5 değer aritmetik ortalamasını alırsak;

$$\frac{f_1 + f_2 + f_3 + f_4 + f_5}{5} = \bar{f}_0$$

$$\frac{f_1}{5} + \frac{f_2}{5} + \frac{f_3}{5} + \frac{f_4}{5} + \frac{f_5}{5} = \bar{f}_0$$

$$\left(\frac{1}{5}, \frac{1}{5}, \frac{1}{5}, \frac{1}{5}, \frac{1}{5}\right) \text{ Hepsinin toplamı } = 1$$

Uyguladığımız operatörün katsayıları toplamı 1 ise ortalama genlik sayısı korunmuş olur.

Operatör boyu ne kadar uzun olursa yuvarlatma(yumusatma) işlemi o kadar fazla olur.

**Yuvarlatma operatörü tek sayı olmalıdır.(3,5,7,9, ..., 2n+1) n=0,1,2,....

Bunun nedeni tek sayı olursa faz kayması engellenmiş olur.

$$\text{Eğer } l=4 \text{ olursa } \frac{1}{4}, \frac{1}{4}, \frac{1}{4}, \frac{1}{4}$$

$$\frac{1}{4}f_1 + \frac{1}{4}f_2 + \frac{1}{4}f_3 + \frac{1}{4}f_4 \text{ Orta nokta bulunamaz.}$$

Faz aymasına sebep olur.

****Orta noktanın sağa yada sola kaydırılması gerekir.

****Katsayılar toplamı 1 olmalıdır. Bu şekilde verinin ortalama genlik değerinde bir değişim olmaz.

Yuvarlatma ile ilgili bilinmesi gerekenler

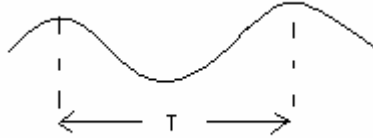
$$1) \underline{F(w) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-iwt} dt}$$

f(t) zaman ,F(w) frekans ortamı fonksiyonları

't' zaman değişkeni

'w' açısal frekans = $2\pi f$

$$f = \frac{1}{T(\text{periyot})}$$



*Bir yuvarlatma işlecinin Fourier transformunu alırsak, bu işlecin frekans ortamında dönüşüm fonksiyonunu buluruz.

****Zaman ortamında konvolüsyon \Leftrightarrow frekans ortamında çarpmaya esittir.(Konvolüsyon teoremi)

Yer altını doğrusal sistem olarak düşünürsek

$$x(t) \rightarrow G(t) \rightarrow z(t)$$

Girdi \rightarrow Yer \rightarrow Çıktı

Sinyal \rightarrow Yer altı tepkisi \rightarrow Ölçüm

$$\text{Zaman ortamı } z(t) = x(t) * G(t) \quad \text{frekans ortamı } x(w).G(w) = z(w)$$

↓

Konvolüsyon işareti

2) Kayan ortalama işlemi bir alçak geçişli süzgece karşılık gelir.

3) Giriş ve çıkış verileri arasında faz kaymasına meydan vermemek için, işleç tek elemanlı ve bakışimli (simetri) olmalıdır

4) İşleç katsayılarının toplamı 1'e eşit olmalıdır. Bu şekilde giriş verisinin genlik değerinde bir değişim yapılmamış olmalıdır.

5) İki ayrı işleç ardışık olarak (birbiri ardına) uygulanabilir. İşleç uygulaması bir konvolüsyon işlemine karşılık geldiğinden ardışık uygulamalı işleçlerin veri üzerindeki toplam etkisi, bu işleçlerin frekans ortamında çarpımlarıyla elde edilen işleç dönüşüm fonksiyonunun giriş verisinin Fourier Transformunun üzerindeki etkisine karşılık gelir.

Temel olarak bakıldığında kayan ortalama;

$$\bar{f}_i(x_0) = \frac{1}{2n+1} \sum f(x_i - n) \quad \text{Bağıntısı ile gösterilir}$$

↓

L isleç boyu

Bir kayan ortalama isleci yâda bir süzgecin degisik frekanslardaki davranisini gösteren grafiklere o islecin yâda süzgecin “Frekans karakteristigi” adi verilir. Bunlar gerçekte isleç yâda süzgecin katsayilar ayrik fonksiyonunun(islecin impuls tepksi)Fourier spektrumundan ibarettir. Basit bir kayan ortalama islemini yeniden

$$y(k) = \sum_{j=0}^{R-1} c_j x(k-j), k = 0, \mp 1, \mp 2, \mp 3, \dots$$

Bagintisi ile gösterelim. Burada $c_j, j=0,1,2,3$ islecin katsayilarini $x(k-j)$ gözlemsel degerleri $y(k)$ ise yuvarlatilmis degerleri göstermektedir. Basit ortalama durumunda

$$c_0 = c_1 = c_2 = \dots c_R = \frac{1}{R}$$

$$y(k) = \frac{1}{R} \sum_{j=0}^{R-1} x(k-j) \text{ olur. Bu tür isleme evrisim(konvolusyon)denir. Yani ardisik toplamdır.}$$

Basit kayan ortalama isleçlerin katsayilar fonksiyonu olarak sabit olup bunlarin frekans karakteristigi

$$H(w) = \frac{1}{R} \sum_{j=0}^{R-1} e^{-iwj} \text{ ile hesaplanır.}$$

$$w = 2\pi f$$

$$i = \sqrt{-1}$$

$$H(w) = \frac{1}{R} \frac{\sin \frac{wR}{2}}{\sin \frac{w}{2}} e^{iw(\frac{R-1}{2})}$$

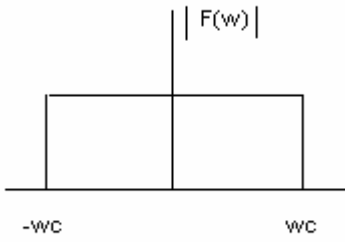
Bu baginti bir önceki $y(k)$ ifadesinin F.T olup bunu gerçel kısmi genlik spektrumudur. Sanal kısmi ise faz spektrumudur. Genlik frekans karakteristigi

$$|H(w)| = \frac{1}{R} \frac{\sin \frac{wR}{2}}{\sin \frac{w}{2}}$$

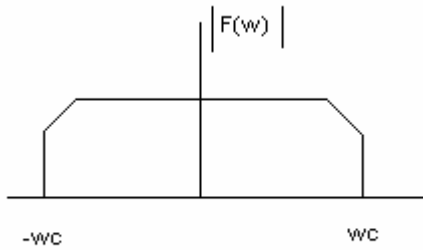
Örnek:

- 1) 6 noktali bir islecin katsayilarindan birini ikiye bölüp iki uca vererek 7 nokta isleci düzenleyip bu islecin katsayilarini yaziniz.
- 2) Bu islecin iki basit islecin toplami olarak gösteriniz, dönüşüm fonksiyonu hesaplayiniz.

Cevap:



$$\frac{1}{6} \quad \frac{1}{6} \quad \frac{1}{6} \quad \frac{1}{6} \quad \frac{1}{6} \quad \frac{1}{6} \rightarrow 6 \text{ noktali isleç}$$



$$\frac{1}{12} \quad \frac{1}{6} \quad \frac{1}{6} \quad \frac{1}{6} \quad \frac{1}{6} \quad \frac{1}{6} \quad \frac{1}{12} \rightarrow 7 \text{ noktali isleç}$$

$$\text{İki toplam } B_1 = \frac{1}{12} \quad \frac{1}{12} \quad \frac{1}{12} \quad \frac{1}{12} \quad \frac{1}{12} \quad \frac{1}{12} \quad \frac{1}{12} \quad \left\{ \frac{7}{12} \right\}$$

$$+ \frac{12}{12} = 1$$

$$B_2 = 0 \quad \frac{1}{12} \quad \frac{1}{12} \quad \frac{1}{12} \quad \frac{1}{12} \quad \frac{1}{12} \quad 0 \quad \left\{ \frac{5}{12} \right\}$$

$$H(w) = \frac{1}{R} \frac{\sin \frac{nw}{2}}{\sin \frac{w}{2}} \quad H(w) = H_1(w) + H_2(w)$$

$$\frac{1}{R} = \frac{1}{12} \quad H_1(w) = \frac{1}{12} \frac{\sin \frac{7w}{2}}{\sin \frac{w}{2}}$$

$$H_2(w) = \frac{1}{12} \frac{\sin \frac{5w}{2}}{\sin \frac{w}{2}}$$

$$N_1 = 7 \quad H_1(f) = \frac{1}{12} \frac{\sin 7.2p \frac{f}{2}}{\sin 2p \frac{f}{2}}$$

$$H_2(f) = \frac{1}{12} \frac{\sin 5.2p \frac{f}{2}}{\sin 2p \frac{f}{2}}$$

$$N_2 = 5$$

$$H(f) = \frac{1}{12} \frac{\sin 7\mathbf{p}f}{\sin \mathbf{p}f} + \frac{1}{12} \frac{\sin 5\mathbf{p}f}{\sin \mathbf{p}f} = \frac{1}{12 \sin \mathbf{p}f} (\sin 7\mathbf{p}f + \sin 5\mathbf{p}f)$$

$$\sin(\mathbf{a} + \mathbf{b}) + \sin(\mathbf{a} - \mathbf{b}) = 2 \sin \mathbf{a} \cos \mathbf{b}$$

$$\begin{aligned} \sin 7\mathbf{p}f + \sin 5\mathbf{p}f &\rightarrow \sin(6\mathbf{p}f + \mathbf{p}f) + \sin(6\mathbf{p}f - \mathbf{p}f) \\ &= 2 \sin 6\mathbf{p}f \cos \mathbf{p}f \end{aligned}$$

$$H(f) = \frac{1}{12} \frac{2 \sin 6\mathbf{p}f \cos \mathbf{p}f}{\sin \mathbf{p}f} = \frac{1}{6} \sin 6\mathbf{p}f \cos \mathbf{p}f$$